بهینه سازی شکل پروتز ران بر اساس معیار خستگی با استفاده از الگوریتم ژنتیک و روش المان محدود

رامین مشک آبادی^۱ ، صیاد حاجی محمدی خونیقی^۲ و امیر کاظمی^۳ R-meshkabadi@iau-ahar.ac.ir

پذیرش مقاله: ۸۹/۰۳/۱۳)

(دریافت مقاله: ۸۹/۰۱/۲۰

چکیدہ

روش المان محدود یکی از روش های پیشرفته برای مدلسازی در مکانیک مواد جامد می باشد که در طراحی و آنالیز پروتز های مصنوعی به کار رفته در بدن انسان مورد استفاده قرار می گیرد. یکی از فاکتورهای مهم در طراحی استخوان ران (رابط بین مفصل لگن و زانو)که تحت تنش های پیچیده ای قرار دارد، کاهش میزان تنش در تک تک اجزاء تشکیل دهنده پروتز در اثر بارهای ناشی از وزن فرد است. در این تحقیق از پروتزی با دو جنس متفاوت برای بررسی تاثیر انواع مواد در تحلیل خستگی استفاده شده است. یکی دیگر از فاکتور های مهم، پیوند مناسب استخوان مصنوعی با استخوان طبیعی توسط یک ماده چسبی قوی است تا در طول زندگی بیمار سبب لغزش تنه استخوان مصنوعی در داخل تنه استخوان طبیعی نشود. در آنالیز المان محدود برای مدل کردن قسمت های تماسی که سطوح نسبت به هم عکس العمل نشان می دهند از المان تماسی استفاده شده است. برای سطح تماس تنه استخوان مصنوعی و ماده چسبی سه حالت در نظر گرفته شده است:کاملاً گیر دار، قابل لغزش با ضرایب اصطکاکی صفر و ۲/۰ . از روش الگوریتم ژنتیک نیز برای بهینه سازی شکل پروتز استفاده گردیده است. نتایج بدست آمده با نتایج ارائه شده توسط کی مفر و ۲/۰ . از روش الگوریتم ژنتیک نیز شکل پروتز جدید را نشان می دهد. زاویه بهینه در حدود ۱۳۲ درجه بدست آمده است.

> **کلیدواژہ:** الگوریتم ژنتیک - خستگی - روش المان محدود - پروتز

۱- کارشناس ارشد، دانشکده مهندسی مکانیک، دانشگاه آزاد اسلامی واحد اهر

۲- کارشناس ارشد، دانشکده مهندسی مکانیک، دانشگاه آزاد اسلامی واحد اهر mohamadi.sayad@yahoo.com

۳- کارشناس ارشد، دانشکده مهندسی مکانیک، دانشگاه تبریز amir_kazemi81@yahoo.com

۱– مقدمه

برخی از قطعات مصنوعی که در بدن مورد استفاده قرار می گیرند از مواد پلیمری خاصی ساخته می شوند که بعد از ترمیم عضو، در بدن جذب می شوند. طراحی و آنالیز پروتزهایی که در بدن انسان کاشته می شوند و باید بتواند تا زمانی که بیمار زنده است در مقابل فشارهای وارده از خود مقاومت نشان دهد نیازمند دانش تخصصی است. قبل از تولید این پروتزها باید آنالیزهای مختلف روی آنها انجام گیرد تا برای بیمار مشکل ایجاد نکند و بعد از اطمینان کامل از صحت شکل پروتز و استحکام آن، عمل کاشت صورت گیرد.

روش المان محدود یکی از روش های پیشرفته ای است که از سال ۱۹۷۲ در مهندسی پزشکی از آن استفاده میشود [۱]. روش فوق یک روش غیر مخرب برای طراحی وآنالیز استخوان ها و اتصالات مصنوعی در بدن ارائه میدهد. یکی از اهداف مهم در طراحی، مونتاژ شدن استخوان مصنوعی در ماده چسبی است[۲]. شکست ماده چسبی در ارتباط با استخوان طراحی شده و متلاشی شدن آن میتواند در ابتدا از عدم ثابت شدن استخوان مصنوعی در جایگاه خود ناشی شود. با استفاده از روش های بهینه در طراحی و استفاده از مواد اتصال دهنده مناسب، شکست پروتزها تا حدود بسیار زیادی کاهش یافته است. بسیاری از محققان بر این باورند که وجود تنش های نرمال و برشی در پوسته ها باعث شکست میشود. این امر با کالیبره کردن شکل پروتز توسط یکی از روش های بهینه سازی به حداقل میرسد[۳]. [۴].

تحقیقاتی در زمینه ارائه مدل های المان محدود برای تحلیل استخوان ران انسان با در نظر گرفتن خواص مواد موجود در سطح بیرونی استخوان، استخوان اسفنجی و مغز استخوان صورت گرفته است. همچنین نتایج حاصل از آنالیز المان محدود استخوان ران با نتایج تجربی برای اختصاص دادن خواص مواد در تحلیل المان محدود مورد مقایسه قرار گرفته است[۵].

اولین مدل المان محدود برای تعیین تنش ها در استخوان ران در سال ۱۹۷۲ صورت پذیرفت. با ظهور سی تی اسکن مدل هایی از بافت های سخت در سال ۱۹۸۶ ایجاد شد و یک مدل همگن از استخوان پا ارائه گردید. همچنین از روش های دیگر تصویر برداری برای ایجاد داده های مورد نیاز برای آنالیز المان محدود استخوان ران به طور گسترده استفاده گردید. به عنوان مثال از داده های MRI برای فهم بهتر توزیع تنش ها در حرکت های معمولی استفاده گردید. مدل های المان محدود ایجاد شده دارای مزایایی از قبیل پیش بینی سطح تنش ها در استخوان، تخمین میزان تنش ها در مفصل ها و بهینه سازی جراحی ها میباشند[۶].

در حالت کلی مقاومت استخوان را میتوان از نظر عوامل درونی مانند (شکل، توزیع بافت استخوانی و خواص بافت استخوانی) و عوامل بیرونی مانند (شرایط بارگذاری) بررسی کرد. گسترش مدل های المان محدود با استفاده از داده های سی تی اسکن ابزار محدود، بسیاری از پارامترهای داخلی را در بر میگیرند و تاثیر شرایط مرزی خارجی کلی و متغیر را شبیه سازی میکنند از این رو مدل های المان محدود استخوان قادر به پیش بینی خطر شکست استخوان و اجزای آن تحت شرایط بارگذاری عمومی هستند[۷]. در این مقاله برای طراحی ارائه داده شده روش آنالیز المان محدود و الگوریتم ژنتیک با هم پیوند داده شده اند. با استفاده از این روش ها طراحی پروتز به صورت یک مسئله بهینه سازی فرمول بندی میشود و با یک الگوریتم مناسب حل میشود.

۲- مواد و روش ها

یک مسئله بهینه سازی میتواند به صورت یک مسئله مینیمم سازی تعریف شود.

- $y_0(x) \tag{1}$
- $y_{j} \le 0$ $(j = 1, 2, ..., n_{c})$ (7)
- $x_{i1} \le x_i \le x_{iu}$ (*i* = 1, 2, ..., *N*) (**r**)
- $L(x, y_j) = y_0(x) + \boldsymbol{\beta} y_j \tag{(f)}$

که در آن تابع (x) تابع هدف، تابع yi تابع محدودیت، وx بردار متغیر طراحی میباشند و xin xiu حدود بالا و پایین متغیر طراحی را نشان میدهند. ne N به ترتیب تعداد توابع محدودیت و تعداد متغیرها را نشان میدهند. برای بهینه سازی شکل پروتز می توان ازجایگذاری محدودیت ها و تابع هدف در تابع لاگرانژ (x,yi استفاده نمود. همان طور که واضح است برای حل دستگاه معادلات غیرخطی مربوط به بهینهسازی باید از روشهای تکراری استفاده شود که مقادیر اولیه متغیر طراحی(x⁰) به صورت حدس و از فیزیک مساله از میان بازه های در نظر گرفته شده برای هر پارامتر طراحی انتخاب می گرددکه در آن n شماره تکرار، Sⁿ نشاندهنده جهت محاسبه میگرددکه در آن n شماره تکرار، sⁿ استانده می در استای در راستای مورد نظر است. عملیات تکرار تا زمانی ادامه می یابد که معیار همگرایی ارضاء گردد، در غیر این صورت محدودیت ماکزیم راستای مورد نظر است. عملیات تکرار تا زمانی ادامه می یابد که

$$x^{n+1} = x^n + \alpha S^n \tag{(a)}$$

معیارهای بدست آمده از الگوریتم ژنتیک برای مسئله فوق به صورت زیر بدست آمده است:

نرخ ادغام ۰/۶، نرخ جهش ۰/۴، تعداد جمعیت ۱۳۰، روش انتخاب چرخ رولت، روش ادغام یکنواخت و تعداد تولید در هر نسل ۳۵ انتخاب شده است.

درشکل (۱) قسمتی از استخوان طبیعی و ماده چسبی به کار رفته نشان داده شده است. زاویه بین قسمت فوقانی پروتز ومحور افقی با پارامتر Dg (که پارامتر اصلی در طراحی محسوب میشود) و ضخامت ماده چسبی با D₈ نشان داده شده است. قسمت تحتانی پروتز در داخل استخوان فرو میرود. تمامی پارامترهای طراحی به صورت زیر هستند:

$$D_{(1)}, D_{(2)}, D_{(3)}, D_{(4)}, D_{(5)}, D_{(6)}, D_{(7)}, D_{(8)}, D_{(9)}, D_{(10)}$$
(\mathcal{F})

شکل هندسی تاثیر زیادی بر روی عملکرد پروتز دارد. قسمت های در تماس هم با داشتن سطوح صیقلی باعث کاهش تمرکز تنش و افزایش طول عمر خستگی میشوند و سطوح غیر صیقلی باعث پیوند خوب سطوح و عدم لغزش در سطوح تماس میشوند. تمرکز تنش و خستگی وابستگی شدیدی به تیزی و غیر صافی سطوح تنه استخوان دارند. هدف از این مقاله دستیابی به یک طرح با عمر خستگی بالا می باشد. پارامترهای استفاده شده در طراحی در شکل (۱) نشان داده شده اند و طرح بهینه با تنظیم این پارامترها ایجاد می شود.



شکل(۱): شکل پروتز و پارامترهای در نظر گرفته شده

در رابطه (۷) تابع هدف که مینیمم کردن ماکزیمم تنش ون مایسز میباشد نشان داده شده است.

$$\sigma = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} (\sigma_x - \sigma_y)^2 + (\sigma_y - \sigma_z)^2 + \\ (\sigma_z - \sigma_x)^2 + 6(\tau_{xy}^2 + \tau_{yz}^2 + \tau_{zy}^2) \end{bmatrix}^{\frac{1}{2}}$$
(Y)

در روابط (۸) تا (۱۳) توابع محدودیت مساله بر اساس تنش های ساختاری و خستگی قسمت های مختلف پروتز مانند تنه استخوان مصنوعی و ماده چسبی و تنش های برشی تماسی بین سطوح مختلف نشان داده شده است.

$$\sigma_{stemshape} \leq \sigma_{yield-stemshape}$$
 (A)

$$\sigma_{cement} \leq \sigma_{yield-cement} \tag{9}$$

$$\sigma_{femur} \leq \sigma_{yield-femur} \tag{(1)}$$

- $\tau_{cement-femur} \le \tau_{failure-cement-femur} \tag{(11)}$
- $\tau_{cement-stemshape} \leq \tau_{failure-cement-stemshape} \tag{11}$

$$N_{cement} \ge 1$$
 (1°)

که در آن N_{cement} نشان دهنده فاکتور ضریب اطمینان خستگی برای سطح تماس بین استخوان و ماده چسبی می باشد. بازه ای که ابعاد پارامترها در آن جستجو می شوند در (۱۴) تا (۲۳) نشان داده شده اند که این ابعاد بر اساس مطالعات و تجربیات گذشته در نظر گرفته شده اند[۸].

$18_{mm} \le D_{(1)} \le 20_{mm}$	(14)
$10_{mm} \le D_{(2)} \le 16_{mm}$	(10)
$0_{mm} \le D_{(3)} \le 3_{mm}$	(18)
$10_{mm} \le D_{(4)} \le 16_{mm}$	(17)
$0_{mm} \le D_{(5)} \le 3_{mm}$	(1A)
$40_{mm} \le D_{(6)} \le 65_{mm}$	(19)
$20_{mm} \le D_{(7)} \le 40_{mm}$	(7.)
$1_{mm} \le D_{(8)} \le 4_{mm}$	(۲۱)
$120^{\circ} \le D_{(9)} \le 150^{\circ}$	(77)
$32_{mm} \le D_{(10)} \le 38_{mm}$	(۲۳)

۳– مدلسازی المان محدود

اولین مرحله برای مدلسازی المان محدود ایجاد مدل هندسی میباشد. استخوان مصنوعی و ماده چسبی و قسمتی از استخوان طبیعی که در ارتباط با قسمت های فوق میباشد با استفاده از المان
$$\begin{split} E_x &= E_y = 11.5 \text{ GPa} \\ E_z &= 17 \text{ GPa} \\ G_{xy} &= 3.6 \text{ GPa} \\ G_{xz} &= G_{yz} = 3.3 \text{ GPa} \\ v_{xy} &= 0.51 \\ v_{xz} &= v_{yz} = 0.31 \text{ GPa} \end{split}$$

قسمت داخلی استخوان طبیعی به صورت یک ماده اسفنجی با خواص ایزوتروپ زیر در نظر گرفته شده است: v = 0.3 $_{\rm e}$ E = 2.13 GPa

ماده چسبی به صورت یک ماده ایزوتروپ با مشخصات زیر در نظر گرفته شده است[۹] , [۱۱]: گرفته شده است[۹] , E = 2.62 Gpa

تنش برشی تسلیم در نظر گرفته شده برای ماده چسبی و استخوان مصنوعی در هر دو ماده متفاوت است. برای Ti-6Al-4V برابر 80Mpa و برای cobalt-chromium برابر 64Mpa میباشد [۹], [۱]].

در این مطالعه برای بررسی عمر خستگی مربوط به پروتز از آنالیز تنش المان محدود برنامه ANSYS/Workbench و تئوری گودمن مطابق (۲۴) استفاده شده است [۱۲] , [۱۳].

$$\left(\frac{\sigma_a}{S_e}\right) + \left(\frac{\sigma_m}{S_u}\right) = \frac{1}{N} \tag{7f}$$

که در آن N فاکتور ضریب اطمینان خستگی، Se فاکتور حد دوام $N_f = 1$ (به ازای $N_f = 1$ (به ازای تعداد دور بینهایت) و S_u فاکتور تنش نهایی (به ازای $N_f = 1$) برای هر ماده میباشد که از (۲۵) بدست می آیند (A و B ثابتهای برازش می باشند).

م تنش متوسط و σ_a مقدار دامنه تنش متناوب را نشان میدهند و از (۲۶) و (۲۷) به دست میآیند[۱۲] , [۱۳].

$$S_f = A(N_f)^B \tag{7}$$

$$\sigma_m = \frac{(\sigma_{\max} + \sigma_{\min})}{2} \tag{(79)}$$

$$\sigma_a = \frac{(\sigma_{\max} - \sigma_{\min})}{2} \tag{YY}$$

نمودار تنش متناوب در برابر تعداد تکرار بار بر اساس (۲۵) در شکل (۳) به صورت لگاریتمی نشان داده شده است. چهاروجهی چهار نقطه ای مش بندی شده است. در سطح اعمال نیرو، دانسیته المان ها افزایش یافته تا نیروها از حالت نقطه ای به حالت سطحی نزدیک تر شوند. همه المان بندی ها با المان solid45 مدل سازی شده اند که چهار نقطه دارد و هر کدام از نقاط سه درجه آزادی دارند. مش بندی پروتز در شکل (۲) نشان داده شده است. در هر یک از قسمت های تماسی برای نشان دادن عکس العمل های فیزیکی موجود از المان های تماسی و الگوریتم تماسی ضربه ای موجود در نرم افزار ANSYS استفاده شده است.



شكل(٢): مدل المان محدود (a) طرح جديد، (b) طرح Charnley

سطح بین استخوان طبیعی و ماده چسبی به صورت گیر دار مدلسازی شده است و برای مدلسازی سطح بین ماده چسبی و استخوان مصنوعی سه حالت در نظر گرفته شده است:

- کاملا" گیردار.
- قابل حرکت برروی همدیگربا ضریب اصطکاک ۰۰/۲۲.
- قابل حرکت برروی همدیگربا ضریب اصطکاک صفر.

Poly Methyl Methacrylate ماده چسبی در نظر گرفته شده آنتخاب ماده مناسب برای (PMMA) میباشد[۹]. مرحله بعدی انتخاب ماده مناسب برای Ti-6Al-4V میباشد. دو آلیاژ متفاوت Ti-6Al-4V و است و استخوان مصنوعی انتخاب شده است. برای هر دو ماده رفتارایزوتروپیک در نظر گرفته شده است. برای هر دو ماده رفتارایزوتروپیک در نظر گرفته شده است. برای به صورت Ti-6Al-4V و تنش مدول الاستیسیته در نظر گرفته شده برای مورت مورت مواد و تنش time second se

پوسته بیرونی استخوان طبیعی به صورت یک ماده غیر ایزوتروپ در نظر گرفته شده است. مقادیر اعمالی به صورت زیر میباشد[۱۰]:



شکل (۳): نمودار تنش متناوب بر حسب تعداد سیکل در استخوان مصنوعی

تنش ون مایسز از آنالیز المان محدود بدست میآید و در محاسبات عمر خستگی از آن استفاده می شود.تمامی آنالیزها برای عمر بینهایت انجام شده اند (N=10⁹).

برای استفاده از روابط بالا تمامی پارامترها را از (۲۵) و (۲۶)و (۲۷) به دست آورده و در تئوری خستگی جایگذاری میکنیم بدیهی است که هر شکل فرض شده که نسبت به نسل قبل از خود بهتر باشد دارای ضریب اطمینان بیشتری می باشد.

مرحله بعدی اعمال شرایط مرزی میباشد آنالیز استاتیکی و دینامیکی نشان میدهد که طرح جدید کارآمد است یا نه. در آنالیز استاتیکی همان وزن بدن اعمال میشود ولی در آنالیز دینامیکی(۲۰–۱۰) درصد برای جلوگیری از شکست اضافه در نظر گرفته میشود[۹] . مقدار نیروی استاتیکی مطابق جدول (۱) اعمال میشود.

جدول (۱): نیروهای اعمالی[۶]					
	Х	Y	Z		
$F_{abductor\ muscle}$ (F ₂) (N)	42.	•	118.		
$F_{\text{static}}(F_1)$ (N)	-818	171	- ۲۸۰۰		

در شکل (۴) نیروی F₁ که به قسمت فوقانی استخوان مصنوعی اعمال میشود و برابر نیرویی است که از وزن خود فرد ناشی میشود نشان داده شده است. نیرویی که از طرف ماهیچه پا به ناحیه برآمدگی در استخوان ران وارد میشود (F_{abductor muscle}) F₂ در نظر گرفته شده است. این نیروها در شکل (۴) نشان داده شده اند.



شکل (۴): نیروهای اعمالی[۶]

در شکل های (۵) و (۶) میزان تنش ون مایسز بر حسب تعداد تکرار الگوریتم در استخوان مصنوعی و ماده چسبی نشان داده شده است.







شکل(۶): تنش ون مایسز در ماده چسبی

 $D_{(9)}$ شکل (۷) تغییرات پارامتر مهم اندازه زاویه قسمت فوقانی پروتز $D_{(9)}$ را نسبت به تکرارهای صورت گرفته نشان میدهد.



شکل(۷): زاویه سر پروتز بعد از بهینه سازی

در شکل (۸) میزان تنش ون مایسز در سر پروتز در مقایسه با تغییرات زاویه سر نشان داده شده است.



شکل(۸): ماکزیمم تنش ون مایسز در سر پروتز در مقایسه با تغییر زاویه

بهترین حالت برای پروتز شکلی است که کمترین مقدار تنش ون مایسز و بیشترین عمرخستگی را دارد. شکل های (۷) و (۸) نشان میدهندکه شکل بهینه پروتز بعد از ۶۰ بار تکرار حاصل شده و مقدار مینیمم تنش رخ داده را در بازه ۱۳۲۲ م۱۳۵درجه میبینیم که به صورت تقریبی۱۳۲درجه انتخاب شده است. یارامترهای بهینه به دست آمده عبار تند از:

D ₍₁₎ =19	D ₍₂₎ =16	D ₍₃₎ =2.7	D ₍₄₎ =12
D ₍₅₎ =2.3	D ₍₆₎ =60	D ₍₇₎ =31	D ₍₈₎ =2.7
$D_{(9)}=128$	$D_{(10)} = 38$		

در شکل (۹) ضریب اطمینان خستگی که معیار عمر خستگی است برای هر دو آلیاژ نـشان داده شـده اسـت کـه نـشان مـیدهـد عمـر خستگے، 42–614 بیشتر از cobalt-chromium میباشد.



در شکل (۱۰) مقدار تنش برشی موجود در سطوح تماسی برای ضرایب اصطکاکی مختلف نشان داده شده است. بیشترین مقدار تنش ون مایسز در حالتی رخ میدهد که ماده چسبی با استخوان مصنوعی به صورت آزاد (0=µ) در نظر گرفته شده است و هرچه این ضریب کاهش مییابد مقدار ماکزیمم تنش نیز افزایش مییابد. توجه به این نکته هم میتواند جالب باشد که ماکزیمم تنش رخ داده در حدود زاویه ۱۵۰ درجه اتفاق میافتد.



شکل (۱۰): تنش ون مایسز در ماده چسبی در آلیاژcobalt-chromium در برابر تغییرات زاویه

مقدار تنش حاصله در استخوان طبیعی و ماده چسبی کمتراز تنشی است که در استخوان مصنوعی رخ میدهد. برای مقایسه نتایج هر قسمت باید به طور جداگانه از پارامترهای بی بعد استفاده کنیم. این پارامتر بی بعد به صورت(Stress/Yield stress) در نظر گرفته شده

است. این نتایج در جدول (۲) نشان داده شده که بیشترین مقدار این پارامتر برای ماده چسبی می باشد.

پروت	از	جزء	هر	برای	بعد	بى	اى	لترھ	پارام	:(٢)	جدول ا	
------	----	-----	----	------	-----	----	----	------	-------	------	--------	--

اجزاء مختلف	Stress/Yield stress
استخوان مصنوعي(Ti-6Al-4V)	•/14
استخوان مصنوعی (cobalt-chromium)	•/148
مادہ چسبی(Ti–6Al–4V)	• / ٣
مادہ چسبی(cobalt–chromium)	٠ /٣
استخوان طبيعي(Ti-6Al-4V)	•/10
استخوان طبيعي(cobalt-chromium)	•/٢

در جدول (۳) طرح Charnley و مدل جدید برای پارامترهای مختلف مقایسه شده است. در طرح جدید تنش های ون مایسز به میزان ۲۰ الی ۳۰ درصدکاهش یافته است و با توجه به میزان جابجایی رخ داده میتوان نتیجه گرفت که پیوند اجزاء مختلف در مدل جدید بهتر از مدل Charnley میباشد.

جدول (۳):مقایسه بین طرح های مختلف

	طرح بهینه با الگوریتم ژنتیک (TI–6AL–4V)	طرح بهینه با الگوریتم ژنتیک (COBALT)	طرح CHARNLEY (TI-6AL-4V)
تنش ون مایسز برای استخوان مصنوعی (MPa)	114	188	۱۳۸
تنش ون مایسز برای ماده میر (MPa)	11	١٢	18
پسبی (۲۰۰۱) تنش ون مایسز برای استخوان ما م (MPa)	۲ • /۲	Y 1/Y	22
تنش برشی در سطح بین ماده ا	١٣	۱۵/۲	۱۵/۲
چسبی و استحوان مصنوعی در حالت گیر دار (MPa) تنش برشی در سطح بین ماده	۱۶/۳	۱۶/۹	۱۸/۳
چسبی و استخوان مصنوعی در حالت μ=0 (MPa) تنش برشی در سطح بین ماده	١۶	۱۶/۲	۱۷/۶
چسبی و استخوان مصنوعی در حالت MPa) µ=0.22)			
ضریب اطمینان خستگی برای استخوان مصنوعی(N)	٣	۲/۴	۲/۱
ضریب اطمینان خستگی برای	۲/۱	٢	١/٨
ماده چسبی (۱۷) جا بجایی در سطح بین ماده چسبی و استخوان مصنوعی (mm)	•/•۴	•/•۵۴	•/•AY
× /			

۴– نتیجه گیری

در این مقاله نشان داده شد که تکنیک بهینه سازی و مونتاژ چندین قطعه میتواند در یک مدل سه بعدی کامل شبیه سازی شود و با آنالیز تنشی که روی مدل صورت میگیرد میتوان فرم بهینه را بدست آورد. آنالیز های استاتیکی و دینامیکی(FEM) روی پروتز اعمال گردید و سپس ضریب اطمینان (N) بدست آمد. آنالیزهای خستگی بر اساس تئوری گودمن بر روی هر دو ماده پیشنهادی اعمال گردید که نتایج نشان میدهند آلیاژ 4V–AL6–T1 رفتار مناسبتری نسبت به cobalt–chromium درآنالیزهای استاتیکی و دینامیکی(FEM) از خود نشان میدهد البته فاکتوراطمینان برای دو حالت استاتیکی و دینامیکی با هم متفاوت میباشند.

ضرایب اصطکاکی به کار رفته نقش بسیار مهمی در مشخص کردن جهت و دامنه تنش های موجود در سطوح و داخل ماده چسبی دارد. با کاهش ضریب اصطکاک افزایش تنش نرمال را در ماده چسبی می بینیم در مقابل افزایش آن باعث افزایش تنش برشی در سطوح پیوندی میشود که در حالت کلی در حالت گیردار تنش های کمتری داریم.

نتیجه مهم و اصلی از این بررسی، آنالیز رفتار یک پروتز قبل از استفاده عملی آن میباشد و با استفاده از این روش دیگر آسیب های ناشی از طراحی نادرست را در بدن بیماران مشاهده نخواهیم کرد.

۵- مراجع

- Carter, DR., Beaupr'e, GS., Skeletal function and form, Cambridge, United Kingdom, Cambridge University Press, 2001, Chaps. 3,5.
- [2] Hanumantharaju, H. G., Shivanand, Dr. H. K., "Static analysis of bi-polar femur boneimplant using fea", International Journal of Recent Trends in Engineering, Vol. 1, No. 5, May 2009, pp. 118-121.
- [3] Harrigan, TP., Harris, WH., "A three-dimensional nonlinear finite element study of the effect of cementprosthesis depending in cemented femoral total hip components", Journal of Biomechanics, 1991.
- [4] M Jasty, WJ. Malone, CR Bragdon, D. O'Connor, T. Haire, WH. Harris, The initiation of failure in cemented femoral components of hip arthroplasties. Journal of Bone Joint Surg. 1991.
- [5] Helgason, B., Taddei, F., Palsson, H., Schileo, E., Cristofolinib, L., Viceconti, M., and Brynjolfsson, S., " A modified method for assigning material properties to FE models of bones", Medical Engineering & Physics, Vol. 30, 2008, pp. 444- 453.

- [10] Norman, TL., Thyagarajan, G., Saligrama, VC., Gruen, TA., and Blaha, JD., "Stem surface roughness alters creep induced subsidence and 'taperlock' in a cemented femoral hip prosthesis", Journal of Biomechanics, 2001.
- [11] El-Asfoury, M. S., El-Hadek, M. A., "Static and Dynamic Three-Dimensional Finite Element Analysis of Pelvic Bone", International Journal of Mathematical, Physical and Engineering Sciences, 2009, pp. 35- 41.
- [12] Merdji, A., Bachir Bouiadjra, B., Achour, T., Serier, B., Ould Chikh, B., and Feng, Z.O., "Stress analysis in dental prosthesis", Computational Materials Science, Vol. 49, No. 1, June 2010, pp. 126-133.
- [13] Helgason, B., Pálsson, H., Rúnarsson, T. P., Frossard, L., and Viceconti, M., "Risk of failure during gait for direct skeletal attachment of a femoral prosthesis: A finite element study", Medical Engineering & Physics, Vol. 31, No. 5, June 2009, pp. 595- 600.

- [6] Schonninga, A., Oommenb, B., Ionescuc I., and Conway, T., "Hexahedral mesh development of free-formed geometry: The human Femur exemplified", Computer– Aided Design, 2007, doi:10.1016/j.cad.2007.10.007.
- [7] Schileoa, E., Taddei, F., Cristofolini, L., and Viceconti, M., "Subject-specific finite element models implementing a maximum Principal strain criterion are able to estimate failure risk and fracture Location on human femurs tested in vitro", Journal of Biomechanics, Vol. 41, 2008, pp. 356-367.
- [8] Hunga, J. P., Chenb, J. H., Chianga, H. L., and Wuc, J. S., "Computer simulation on fatigue behavior of cemented hip prostheses: a physiological model", Computer Methods and Programs in Biomedicine, 2004, Vol. 76, pp. 103-113.
- [9] Kayabasi, O., Ekici, B., "The effects of static, dynamic and fatigue behavior on three-dimensional shape optimization of hip prosthesis by finite element method", Materials and Design, 2007.