

بررسی عددی سه بعدی میدان جریان در مرحله راه اندازی تونل های باد سرعت بالا

*^۱ مهدی جهانگیری

تاریخ دریافت: ۲۶ اردیبهشت ۹۲ تاریخ پذیرش: ۱۱ مرداد ۹۲

چکیده

تونل های باد موفق صوت بصورت گستردۀ ای برای مطالعه میدان جریان اطراف اجسام مختلف مورد استفاده قرار می گیرند. جریان هوا در مرحله راه اندازی تونل های باد موفق صوت بصورت گذرا بوده و شامل امواج شاک قادرمندی است که ناشی از اثر متقابل جریان اصلی تونل باد و لایه مرزی روی دیواره های تونل باد می باشد. برای رسیدن به مرحله اجرای تونل باد، بایستی تونل های باد طوری طراحی شوند که این امواج به سرعت مقطع آزمون را ترک نمایند. در غیر این صورت، مانع از برقراری جریان درون تونل باد می گردد. بنابراین، واضح است تونل بادی که نتواند مرحله راه اندازی را پشت سر بگذارد، غیر قابل استفاده تلقی می گردد. در این مقاله، مرحله راه اندازی یک تونل باد مافق صوت با مانع هدف ۳ بصورت سه بعدی بررسی شد. نتایج حاصل از این پژوهش مطابقت مناسبی با رفتار فیزیکی مورد انتظار برای میدان جریان تونل باد داشت و می توان این نتایج را به عنوان معیاری برای طراحی تونل های باد سرعت بالا به کار برد.

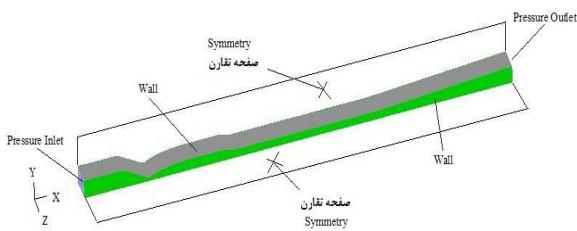
کلمات کلیدی: تونل های باد سرعت بالا؛ امواج شاک؛ مرحله راه اندازی.

۱. مقدمه

بررسی قرار گرفته اند. مروری بر داده های موجود برای امواج شاک و اثرات متقابل لایه مرزی در ورودی های مافق صوت توسط حامد و شانگ ارائه گردید[۴]. پولسکی و کامبیر با استفاده از معادلات اویلر به مطالعه جریان گذرا درون تونل شاک پرداختند[۵]. چن و چاکراوارسی از معادلات RANS (Reynolds-Averaged Navier-Stokes) جهت مطالعه جدایش جریان درون نازل های همگرا - واگرا استفاده نمودند. آرگو و امانوئل میدان جریان گذر صوتی در نازل دو بعدی با طول می نیم را بررسی نمودند[۷]. کاسون و همکاران روش (High resolution shock-capturing method) را همراه با معادلات اویلر برای مطالعه سرج در ورودی موتورهای وسائل هوایی بکار گرفتند [۸]. ردی و ویر جریان سه بعدی با مانع ۵ ورودی را شبیه سازی و با نتایج آزمایشگاهی مقایسه نمودند[۹]. کارهای زیادی توسط چندین

تونل های باد مافق صوت از تجهیزات آزمایشگاهی کاربردی جهت رسیدن به فیزیک واقعی جریان سیال در اطراف اجسام مختلف می باشند. تونل باد ابزاری است که در یک ناحیه موسوم به مقطع آزمون، سرعت هوا در اطراف مدل را در شرایط کنترل شده به میزان معین و مشخصی می رساند. در حقیقت با استفاده از تونل باد می توان شرایط کنترل شده ای از فشار و سرعت را در مقطع آزمون ایجاد نمود. تونل باد مافق صوت شامل اجزای مختلف اعم از نازل، مقطع آزمون و دیفیوزر است. تونل باد مافق صوت و اجزای آن را از جهات مختلف می توان در مراجع [۳-۱] یافت. جریانهای داخلی سرعت بالا پیچیده هستند و اغلب با امواج شاک و اثرات متقابل لایه مرزی همراه هستند. جریان های داخلی توسط محققان بسیاری در گذشته مورد

^۱. کارشناسی ارشد، دانشکده مهندسی مکانیک، دانشگاه صنعتی مالک اشتر اصفهان، ایران: mehdi.jahangiri@gmail.com



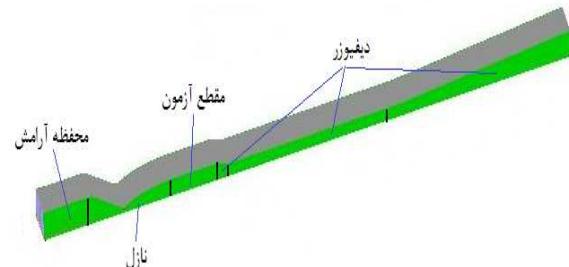
شکل (۲): شرایط مرزی تونل باد

برای مرز ورودی تونل از شرط مرزی Pressure Inlet و برای مرز خروجی تونل از شرط مرزی Pressure Outlet استفاده شد [۱۴ و ۱۵]. شرط مرزی Pressure Inlet زمانی که فشار ورودی معلوم باشد اما سرعت یا میزان دبی جرمی مشخص نیست، به کار برده می شود. در جریانات قابل تراکم، روابط آینترپاپک برای گاز ایده آل جهت نسبت دادن فشار سکون، فشار استاتیک و سرعت در مرز فشار ورودی استفاده می گردد لذا وارد نمودن فشار استاتیک علاوه بر فشار سکون در این بخش ضروری است. شرط مرزی Pressure Outlet نیاز به تعریف فشار استاتیک در مرز خروجی دارد. اگر جریان به صورت محلی فرا صوت شود، فشار از مقادیر درونی جریان برونیابی می گردد. شرط مرزی برای جداره بالایی نواحی محفوظه آرامش، نازل، مقطع کاری و دیفیوزر بصورت می باشد [۱۴ و ۱۵]. شرط مرزی دیوار برای محدود کردن نواحی سیال با جامد استفاده می گردد. در نرم افزار فلوئنت برای سیال های لزج، شرط عدم لغزش در دیواره ها به صورت پیش فرض فعال است. برای مرز تقارن تونل از شرط مرزی Symmetry استفاده شده است [۱۴ و ۱۵]. شرط مرزی متقارن هنگامی که هندسه فیزیکی و الگوی مورد نظر از تحلیل در مورد جریان سیال و دما دارای تقارن آینه ای باشد، به کار می رود. انتخاب شرط مرزی Symmetry برای تونل باد و مدل نمودن یک چهارم از هندسه تونل باد کمک چشم گیری به کاهش زمان اجرای برنامه می نماید.

محقق برای ورودی هوا در کاربردهای اسکرمجت بوسیله معادله اویلر [۱۰] و معادلات ناویر-استوکس [۱۱-۱۲] انجام شده است. میتاب و یاداو در تحقیقی با استفاده از روش اجزای محدود به تحلیل جریان در تونل های مافوق صوت پرداختند. آنها بر روی تونل هایی با ابعاد مختلف، آنالیز اجزای محدود را برای بررسی جریان بکار بردن و نتایج خود را با نتایج محققان دیگر، صحت سنجی نمودند [۱۴]. به هر حال به نظر می رسد که در خصوص تفسیر فیزیک جریان و تحلیل جزئیات پیچیده اثر متقابل امواج شاک و لایه مرزی در جریانهای داخلی تحقیقات گسترده ای صورت نپذیرفته است. هدف این مقاله، بیان فیزیک جریان و مدل سازی سه بعدی مرحله راه اندازی یک تونل باد مافوق صوت دمشی می باشد.

۲. هندسه و شرایط مرزی تونل

در این بخش یک مدل تونل باد مافوق صوت از نوع دمشی مورد بررسی قرار می گیرد. قسمت های مختلف تونل باد بررسی شده و با توجه به اهداف مورد نظر بهینه ترین حالت انتخاب شده است. شماتیک هندسه تونل که در این مقاله مورد بررسی قرار می گیرد بصورت شکل ۱ است.



شکل (۱): شماتیک هندسه تونل باد

به دلیل استفاده از دو صفحه تقارن تنها یک ربع از هندسه تونل باد مورد نظر نشان داده شده است. شرایط مرزی تونل به صورت شکل ۲ می باشد.

۳. تولید شبکه و بررسی استقلال حل از شبکه بندی

از آنجا که جریان درون توپل باد جریانی آشفته است لذا مدل آشفتگی اسپالارت- آلماراس به کار گرفته شد. یکی از مدل‌های بسیار قوی جهت مدلسازی آشفتگی، مدل اسپالارت- آلماراس است. اسپالارت و آلماراس در سال ۱۹۹۲ مدل یک معادله ای برای آشفتگی در جریان‌های هوافضایی ارائه نمودند[۱۶]. این مدل یک مدل تک معادله ای است که برای محاسبه لزجت اغتشاشی از یک معادله انتقال استفاده می‌کند. مدل اسپالارت - آلماراس برای کاربردهای توربو ماشین و هوا فضا بسیار مناسب می‌باشد. معادلات انتقال برای مدل اسپالارت - آلماراس به شرح ذیل می‌باشد.

(۱)

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial t}(\rho \tilde{v}) + \frac{\partial}{\partial x_i}(\rho \tilde{v} u_i) &= G_v + \dots \\ \frac{1}{\sigma_{\tilde{v}}} \left[\left\{ \frac{\partial}{\partial x_i} \{ (\mu + \rho \tilde{v}) \frac{\partial \tilde{v}}{\partial x_i} \} + \dots \right\} \right. \\ C_{b_2} \rho \left(\frac{\partial \tilde{v}}{\partial x_i} \right)^2 - Y_v + S_{\tilde{v}} \end{aligned}$$

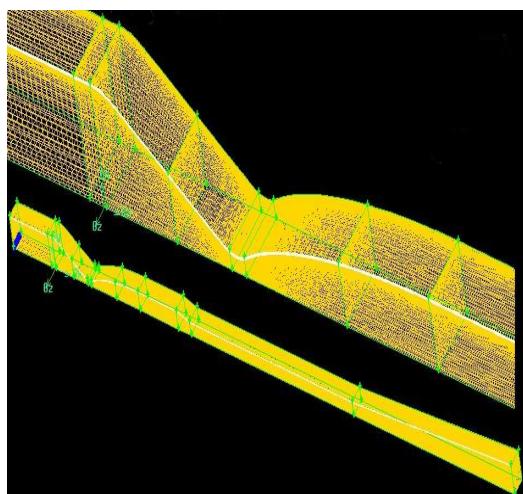
ترم تولید لزجت اغتشاشی و Y_v ترم استهلاک لزجت اغتشاشی که در کنار دیواره اتفاق می‌افتد و $\tilde{\sigma}$ ضریب لزجت سینماتیکی آشفتگی (جز در نزدیک دیواره) و V لزجت سینماتیکی مولکولی می‌باشند. C_{b_2} و $\sigma_{\tilde{v}}$ ثابت هستند. $S_{\tilde{v}}$ به عنوان ترم چشمی تعریف می‌گردد.

۵. معادلات حاکم

معادله پیوستگی بیانی از قانون بقای جرم می‌باشد. بر اساس این قانون، مجموع جرم ورودی یا خروجی در واحد حجم و زمان می‌بایست با تغییرات جرم حاصل از تغییرات چگالی برابر باشد. معادله ۲ قانون پیوستگی را نشان می‌دهد که در آن ρ چگالی، V سرعت و t زمان می‌باشد.

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \vec{\nabla} \cdot (\rho \vec{V}) = 0 \quad (2)$$

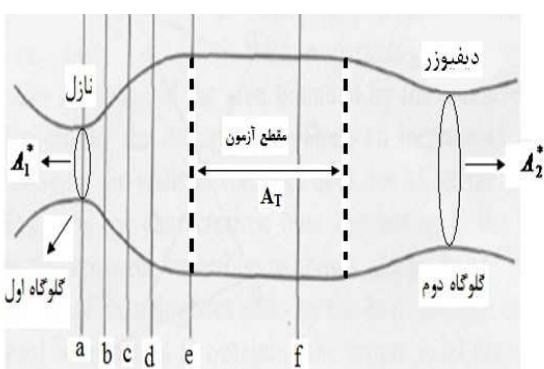
شبکه بندی توپل در نرم افزار گمیت انجام شد و خروجی مناسب برای تحلیل در نرم افزار فلوئنت آماده و مهیا گشت. برای مش بندی توپل از یک شبکه منظم استفاده شد. مش بندی توپل به این صورت انجام گرفت که قسمتهای مختلف توپل مجزا شده و هر کدام جداگانه مش بندی شده و سپس مرز بین آنها با شرط مرزی Interior تعريف شده است. برای آنکه بتوان نازل را بصورت منظم مش بندی نمود، هندسه نازل به چندین بخش تقسیم شده و هر کدام جداگانه مشبندی شده و سپس مجدداً با استفاده از شرط مرزی Interior به یکدیگر متصل شده‌اند. برای در نظر گرفتن تاثیر دیواره‌های توپل روی پروفیل سرعت از شبکه بندی لایه مرزی استفاده شد. شبکه بندی لایه مرزی به بهتر مدل شدن توربولنس و آشفتگی و عملکرد مطلوب توابع دیواره کمک شایانی می‌نماید. با استفاده از روش سعی و خطأ برای سه شبکه بندی مختلف با تعداد سلول‌های ۳۵۰۶۲۱، ۷۱۶۲۵۰ و ۱۳۷۰۵۲۶ مشخص گردید که فیزیک جریان سیال برای شبکه بندی با تعداد ۷۱۶۲۵۰ سلول مستقل از شبکه مهیا شده می‌باشد. اندازه انتخاب شده برای شبکه بندی توپل باد با معیارهای مورد نظر که در اینجا ایجاد مانع هدف در مقاطع آزمون و زیر صوتی شدن رژیم جریان در خروجی توپل باد می‌باشد به نحو مطلوبی هم خوانی و هماهنگی دارد.



شکل (۳): مش بندی توپل

۴. مدلسازی آشفتگی

تونل‌های با دیفیوزر (شامل یک قسمت همگرا، یک ناحیه با سطح مقطع می‌نیعم بعنوان گلوگاه و سپس یک بخش واگرا) منجر گردید. هدف از این طراحی این است که جریانی که مقطع کاری را ترک می‌کند و فشرده و کم سرعت شده است در قسمت همگرا دیفیوزر از گلوگاه دوم در سرعتی که به میزان قابل توجهی، کمتر از سرعت در قسمت آزمایش بوده عبور نموده و میزان سرعت در قسمت واگرای دیفیوزر افزایش خواهد یافت و باعث ایجاد یک شاک عمودی در قسمت واگرای دیفیوزر در یک عدد ماخ که به مراتب کمتر از عدد ماخ بخش آزمایش است می‌شود که همراه با افت کمتری است. داشتن عدد ماخ یک در گلوگاه دوم مطلوب می‌باشد زیرا ما را برای ایجاد شاک در یک عدد ماخ که به مقدار کمی بالاتر از یک می‌باشد امیدوار می‌سازد و باعث می‌گردد که تلفات شاک عمودی ناچیز شود. به نظر می‌رسد ایجاد جریانی با سرعت صوت در گلوگاه دوم دیفیوزر پاسخی برای مشکل توان مورد نیاز در تونل‌های باد مافوق صوت می‌باشد. همانطور که ما تونل مافوق صوت را استارت می‌نماییم در ابتدا سرعت زیر صوتی پایینی در مدار تونل برقرار می‌شود و نیروی مورد نیاز برابر درگ زیر صوتی کل مدار می‌باشد. در این زمان عدد ماخ نسبتاً بزرگی در مدار در گلوگاه نازل (گلوگاه اول) اتفاق می‌افتد. همانطور که توان افزایش می‌یابد سرعت در مدار افزایش می‌یابد تا هنگامی که عدد ماخ در گلوگاه اول به یک برسد (شکل (۴) مقطع a) و شاک عمودی در فاصله کوچکی در پایین دست گلوگاه تشکیل شود[۳].



شکل (۴): محل شاک عمودی در تونل باد هنگام عملیات راه اندازی

معادله مومنتوم از قانون دوم نیوتون، ناشی می‌شود. بر مبنای این قانون، مجموع نیروهای وارد بر المان با تغییرات اندازه حرکت در واحد زمان برابر است. m جرم و F نیرو می‌باشد.

$$\vec{F} = \vec{F}_{Body} + \vec{F}_{Surface} = \frac{D}{Dt}(m\vec{V}) \quad (3)$$

به طریق دیگر با جایگزینی چگالی به جای جرم و با فرض عدم حضور نیروهای حجمی، می‌توان معادلات زیر را نوشت.

$$\vec{F}_{Surface} = (\vec{\nabla} \cdot \tau_{ij})(d\Delta) = \left(\frac{\partial \tau_{ij}}{\partial x_j} \right) d\Delta \quad (4)$$

$$\tau_{ij} = -P\delta_{ij} + \lambda(\vec{\nabla} \cdot \vec{V})\delta_{ij} + \mu \left(\frac{\partial u_i}{\partial x_j} + \frac{\partial u_j}{\partial x_i} \right) \quad (5)$$

$$\lambda = -\frac{2}{3}\mu \quad (6)$$

δ_{ij} عملگر دلتای کرونکر، μ لزجت سیال، τ تنش برشی، u سرعت و X مکان می‌باشد. معادله مومنتوم را در فرم تانسوری می‌توان به صورت زیر بازنویسی نمود.

$$\frac{\partial(\rho u_i)}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x_j} [\rho u_i u_j - \tau_{ij}] = 0 \quad (7)$$

معادله انرژی را در نمایش تانسوری می‌توان اینگونه نوشت که در آن Q'' منبع حرارتی در واحد حجم، h آنتالپی، k ضریب هدایت حرارتی، e انرژی و T دما است.

$$\frac{\partial(\rho e)}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x_i} [\rho u_i h - q_i - \tau_{ij} u_j] = Q'' \quad (8)$$

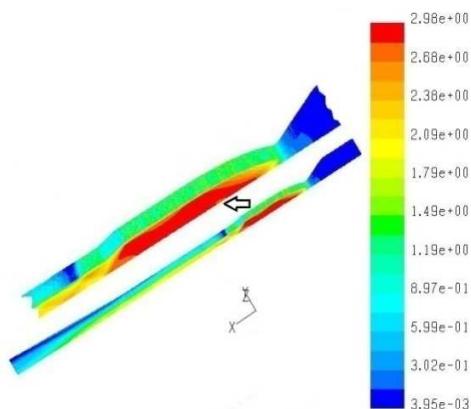
$$q_i = -k \frac{\partial T}{\partial x_i} \quad (9)$$

۶. بحث و بررسی

موج شاک، مکانیزمی است که جریان مافوق صوت درون تونل باد را به یک جریان کم سرعت تبدیل می‌کند. هنگامی که جریان مافوق صوت از موج شاک عبور می‌کند باعث ایجاد افت در فشار سکون می‌شود. افتهایی که توسط موج شاک ایجاد می‌شود سهم بزرگی از توان مورد نیاز برای عمل نمودن تونل باد مافوق صوت در اعداد ماخ بالا را در بر دارد. واضح است که تلفات توان زیادی توسط شاک ایجاد می‌گردد خصوصاً هنگامیکه عدد ماخ عملکردی بیشتر از ۱/۵ یا ۲ باشد[۳]. مشاهدات فوق به طراحی بسیاری از

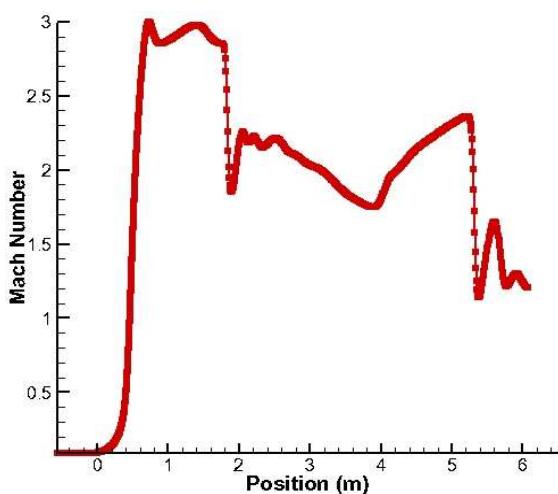
ماخ بزرگتر از یک نشود. اندازه گلوگاه دوم اجازه می دهد تا شاک عمودی در حین فرایند راهاندازی (استارت) از گلوگاه عبور کند. شرایط مرزی فشار خروجی توپل برابر با فشار محیط 84300 Pa و نسبت تراکم توپل در شرایط استارت برابر با $7/2$ در نظر گرفته شده است. در نرم افزار فلورئنت برای بررسی نحوه انتشار امواج شاک در هنگام استارت توپل از حل ناپایا استفاده شد. در این تحلیل ۲۵ تکرار برای بازه زمانی $0/001$ ثانیه لحاظ شده است. از آنجا که آخرین تکرار 4750 در نظر گرفته شده است، مدت زمان فرایند راه اندازی توپل باد $0/19$ ثانیه می باشد. با افزایش تکرارها که با i نمایش داده شده است نحوه انتشار و حرکت امواج شاک قابل تشخیص می باشد. فشار مورد نیاز برای شروع به کار توپل 606960 Pa لحاظ شد. برای مدلسازی آشفتگی در توپل از مدل اسپالارت-آلماراس استفاده شد. برای جریان داخل توپل از فرض گاز ایده آل استفاده شد. برای کوپل نمودن معادلات فشار و سرعت از الگوریتم سیمپل استفاده گردید. برای مقدار دهی اولیه فرض شد که فشار در تمامی قسمت های توپل برابر با فشار خروجی توپل می باشد. در نهایت، تحلیل مرحله استارت توپل برای شبکه بندی باشد. در تکرار 4750 حالتی که شاک از مقطع کاری عبور نموده ایجاد گردید. در این مرحله سرعت در مقطع آزمون به ماخ هدف رسیده است. این مطلب طراحی صحیح سطح مقطع گلوگاه دوم که باعث عبور شاک عمودی از مقطع آزمون گردید را تایید می نماید. روند عبور امواج شاک در جریان توپل باد در هنگام راه اندازی در قالب کانتورهای عدد ماخ در تکرارهای مختلف و در صفحه $(Z=0)$ در شکل ۵ نمایش داده شده است.

در این مرحله قدرت مورد نیاز هنوز برابر با نیروی درگ زیر صوتی برای کل مدار است. افزایش اندک قدرت در حال حاضر منجر به تغییر عدد ماخ در گلوگاه نازل (گلوگاه اول) نخواهد شد اما شاک عمودی را به پایین دست گلوگاه حرکت می دهد (شکل (۴) مقطع (b) جایی که عدد ماخ مافوق صوت است و افت ها در شاک عمودی محدود هستند^[۳]. افت های شاک عمودی در این نقطه برای افزایش مقدار کمی در توان محاسبه می گردد. با افزایش قدرت، شاک عمودی به پایین دست جریان حرکت می کند (شکل (۴) مقاطع c, d و e) و به تدریج اعداد ماخ بالاتر اتفاق می افتد^[۳]. در نتیجه افزایش افتھای شاک به علاوه درگ زیر صوتی مدار با افزایش توان مورد نیاز توپل باد برابر می شود. در نهایت شاک عمودی به درون مقطع کاری حرکت می کند (شکل (۴) مقطع (f) جاییکه عدد ماخ مقطع کاری و توان مورد نیاز توپل منطبق با افت های شاک عمودی در ماخ طراحی می باشد^[۳]. در این نقطه در هنگام عملیات استارت توان مورد نیاز بر طراحی دیفیوزر تاثیری ندارد زیرا جریان درون دیفیوزر هنوز زیر صوتی است. از اینرو با وجود دیفیوزر، توان مورد نیاز برای راه اندازی توپل های باد مافوق صوت مطابق با افت های شاک عمودی در عدد ماخ طراحی و افت های بیشتر در اعداد ماخ بالاتر است^[۳]. در مباحث طراحی توپل-های باد بجای استفاده از توان از نسبت فشار سکون لازم به فشار خروجی دیفیوزر استفاده می شود. با شاک عمودی در قسمت آزمایش تنها افزایش کمی در توان برای حرکت دادن شاک از گلوگاه دوم دیفیوزر بایستی نیاز باشد زیرا عدد ماخ شاک عمودی و در نتیجه افت های شاک عمودی باید از طریق حرکت موج های شاک در درون بخش همگرای دیفیوزر کاهش یابد. وجود شاک عمودی در مقطع آزمون در حین فرایند استارت توپل به عنوان محدودیت دیگری برای اثر گلوگاه دوم دیفیوزر به نظر می رسد. در پایین دست شاک عمودی، جریان زیر صوتی است. بنابراین سرعت جریان در قسمت همگرای دیفیوزر بایستی افزایش یابد تا زمانیکه سرعت ماکریم در گلوگاه ایجاد شود. از آنجا که عدد ماخ در گلوگاه دیفیوزر (گلوگاه دوم) نمی تواند از عدد یک تجاوز نماید لذا گلوگاه دوم بایستی به اندازه ای باشد که جریان جرمی نازل را با انساط هوای پایین دست شاک عمودی از خود عبور دهد تا عدد



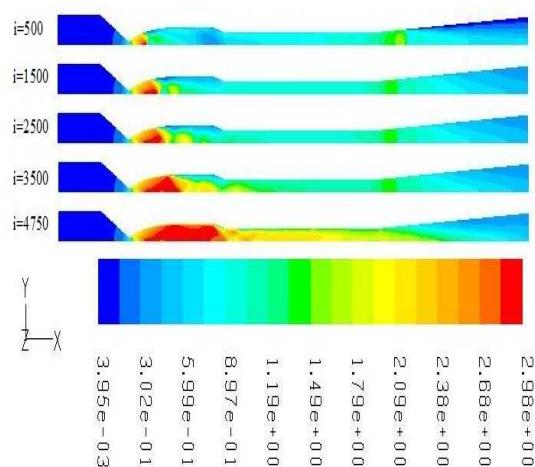
شکل(۸): نمایی سه بعدی از یک چهارم مدل به همراه بزرگنمایی آن

نمودار عدد ماخ در راستای محور تونل به صورت شکل ۹ می باشد. همانطور که در شکل ۹ مشخص است سرعت در مقطع آزمون به ماخ ۳ رسیده است و همچنین یک موج شاک در دیفیوزر تونل باد ایجاد شده است.



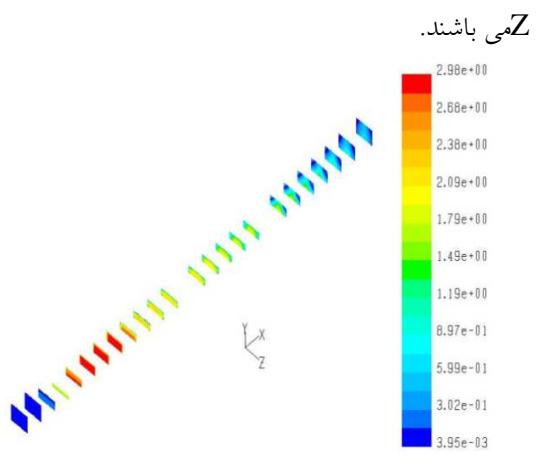
شکل(۹): نمودار عدد ماخ در راستای محور تونل باد

شکل ۱۰ کانتور فشار استاتیک در تکرارهای مختلف مرحله راه اندازی و در صفحه ($Z=0$) را نمایش می دهد. همانطور که مشاهده می گردد فشار در محفظه آرامش بیشترین مقدار را دارد. همچنین ملاحظه می شود فشار استاتیک پس از شاک عمودی ایجاد شده در بخش واگرای دیفیوزر افزایش یافته است. این امر موجب تغییر رژیم جریان از موفق صوت به مادون صوت گشته و باعث جبران



شکل(۱۰): کانتور عدد ماخ ثابت در تکرارهای مختلف طی فرایند استارت تونل باد در صفحه ($y=0$)

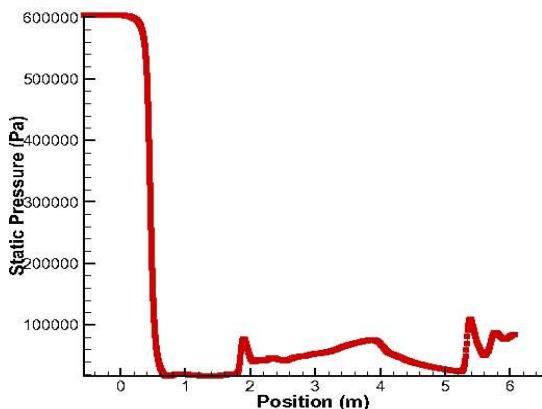
شکل ۷ کانتور عدد ماخ در تونل باد را در آخرین تکرار ($i=4750$) و در صفحات مختلف عمود به محور X و در نمای ایزومتریک نمایش می دهد. صفحات مذبور به موازات صفحه Y-



شکل(۷): نمای ایزومتریک کانتور عدد ماخ در تونل باد در صفحات مختلف عمود به محور X

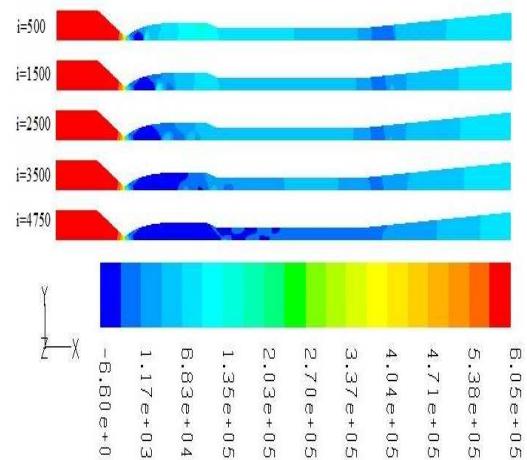
شکل ۸ نمایی سه بعدی از یک چهارم مدل به همراه بزرگنمایی آن را در آخرین مرحله تکرار نمایش می دهد. در این شکل خروج شاک از مقطع آزمون نشان داده شده است.

در حقیقت بین کانتورهای سرعت و فشار تطابق فیزیکی مناسبی وجود دارد که منجر به برقراری یک جریان کنترل شده در مقطع آزمون می‌گردد. شکل ۱۲ نمودار فشار استاتیک در راستای محور تونل را نمایش می‌دهد. از شکل ۱۲ میزان فشار جریان هوای ورودی به تونل باد و خروجی از تونل باد و تغییرات آن در راستای محور تونل باد قابل مشاهده است.



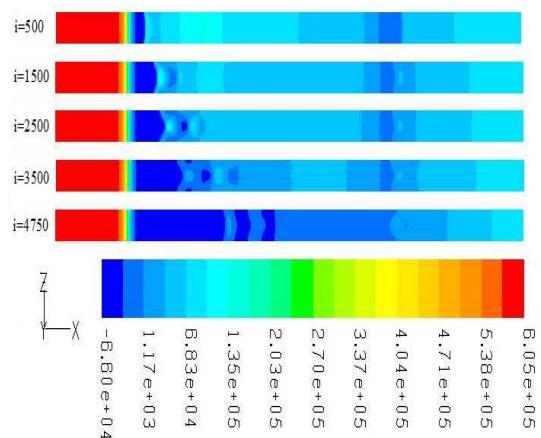
شکل (۱۲): نمودار فشار استاتیک در راستای محور تونل باد

اتلاف توان و کاهش صدای تونل باد می‌گردد. این مطلب گواه عملکرد صحیح دیفیوز مافوق صوت است.



شکل (۱۰): کانتور فشار استاتیک برای تکرارهای مختلف در فرایند استارت (Z=0) تونل باد در صفحه (Y=0)

کانتور فشار استاتیک مربوط به تکرارهای مختلف مرحله راه اندازی در صفحه (Y=0) توسط شکل ۱۱ به نمایش درآمده است. این نمودار به صورت برشی کامل در صفحه Z-X تغییرات فشار استاتیک را نمایش می‌دهد.



شکل (۱۱): کانتور فشار استاتیک در فرایند استارت تونل باد در صفحه (Y=0)

تونل باد مافوق صوت باستی سرعتی بالاتر از سرعت صوت را در مقطع آزمون مهیا نماید. برای رسیدن به شرایط یک جریان کنترل شده در مقطع آزمون، ناگزیر است که شاک ایجاد شده در مرحله راه اندازی را سریعاً عبور داده و یک موج شاک در دیفیوز ایجاد نماید.

۵. مراجع

- [1] Wind Tunnels and Experimental Fluid Dynamics Research, Edited by Jorge Colman Lerner and Ulfilas Boldes, Intech publisher, 2011.
- [2] Cancel, B.D., Earley,B., Morin,S., Morrison,E.“Design and construction of a supersonic wind tunnel”, A Major Qualifying Project Submitted to the Faculty of Worcester Polytechnic Institute in partial fulfillment of the requirements for the Degrees of Bachelor of Science, 2010.
- [3] Pope, A., Goin, K.L. “High-Speed Wind Tunnel Testing”, Wiley, New York, 1965.
- [4] Hamed, A., Shang, J.S. “Survey of validation data base for shockwave boundary-layer interactions in supersonic inlets”, J. Propulsion Power 7(4): 617-625, 1991.
- [5] Polksky, S.T., Cambier, J.L. “Numerical study of transient flow phenomena in shock tunnels”, AIAA J 32(5): 971-978., 1994.
- [6] Chen, C.L.Chakravarthy, S.R.“Numerical investigation of separated nozzle flows”, AIAA J.32 (9): 1836-1843, 1994.
- [7] Argrow,B.M.,Emanuel, G. “Computational analysis of the transonic flow field of two-dimensional minimum length nozzle”, J. Fluid Eng., Trans. ASME, 113: 479-488, 1991.
- [8] Causon, D.M., Ingram, D.M., Yang. G. “On applications of high resolution shock capturing methods to unsteady flows”, in:E.F. Toro,J. F. Clarke (Eds.), Numerical Methods for Wave Propagation, Fluid Mechanics and its Applications, 47: 145-171, 1995.
- [9] Reddy, D.R., Weir, L.J. “Three-dimensional viscous analysis of a much 5 inlet and comparison with experimental data”, J. Propulsion Power. 8(2): 432-440, 1992.
- [10] Hsia, Y.C., Gross, B.J., Ortwerth, J.P. “Inviscid analysis of a dual mode scramjet inlet”, J. Propulsion Power. 7(6): 1030-1035, 1991.
- [11] Hsia, Y.C., Daso,E.w., Padhye, V.A. “Full Navier-Stokes analysis of a three-dimentional scramjet inlet”, J. Propulsion Power. 8(5): 1071-1078, 1992.
- [12] Hsia, Y.C. “Full Navier-Stokes analysis of an axisymmetric scramjet inlet”,J. Propulsion power. 9(6): 827-833, 1993.
- [13] Korte, J.J., Singh, D.J., Auslender, A.A. “Numerical study of the performance of swept, curved, compression surface scramjet inlets”, J. Propulsion power. 10(6): 841-847, 1994.
- [14] Mittal, S., Yadav, S. “Computation of flows in supersonic wind-tunnels”, Comput. Methods Appl. Mech. Engrg 191: 611-634, 2001.
- [15] Jahangiri, M., “CFD simulation of shock waves propagation in starting stage of blow-down supersonic wind tunnels”, majlesi journal of energy management, Vol. 3, No. 2: 1-9, 2014.
- [16] Spalart, P.R., Allmaras, S.R. “A one-equation turbulent model for aerodynamic flows”.AIAA Paper.92-0439, 1992.