

مسیریابی مبتنی بر اعتماد در شبکه های حسگر بی سیم با استفاده از منطق فازی

حسین مومن زاده^۱، فاطمه باوی^۲، مسعود اعتصامی^۳

۱: دانشگاه آزاد اسلامی، واحد بوشهر، گروه برق بوشهر، ایران، Momenzadeh.hossein@gmail.com

۲: دانشگاه آزاد اسلامی، واحد بوشهر، گروه کامپیوتر بوشهر، ایران، Fatemehbavi@yahoo.com

۳: دانشگاه آزاد واحد گناوه، گروه ریاضی گناوه، ایران، Etesami.masoud@yahoo.com

تاریخ دریافت: ۱۳۹۵/۷/۲۴ تاریخ پذیرش: ۱۳۹۶/۴/۲۱

چکیده

شبکه های حسگر بی سیم، حوزه ی پرکاربردی از نسل های شبکه با پتانسیل بالا در محیط های غیرقابل پیش بینی و پویا است. با این حال، این شبکه ها به دلیل رسانی باز خود، توپولوژی در حال تغییر و پویا و الگوریتم های مسیریابی آن آسیب پذیر است. شبکه های موردی و شبکه های بی سیم ویژگی های مختلف مثل خود سازمان دهی پویا، خود پیکربندی، خود تصحیحی، نگهداری آسان، مقیاس پذیری بالا و سرویس های مطمئن را پشتیبانی می کند. علیرغم ویژگی های بسیاری که ذکر شد، این شبکه بسیار در برابر خرابی ناشی از حملات مستعد است. عدم وجود یک سیستم کنترل مرکزی شاید مهمترین دلیل این ضعف شناخته شود. همچنین همبندی پویای شبکه امکان پیاده سازی مکانیسم های سلسله مراتبی امنیتی را از طراحان شبکه سلب می نماید. توسط راهکار های مبتنی بر اعتماد روشی را پیشنهاد می دهیم که بتواند در برابر حملات تغییر ماهیت گره شبکه که به نوعی خطرناکترین حمله نیز در این حوزه محسوب می شود مقابله و شبکه را بازیابی کند. از ویژگی های بارز این روش، سربار محاسباتی و اتلاف انرژی ناچیز از یک سو و مقابله و ترمیم آثار حملات صورت گرفته در شبکه است. راهکار و مکانیسم پیشنهادی با استفاده از نرم افزار شبیه ساز NS2 مورد ارزیابی قرار گرفته است. درصد خطای پایین روش پیشنهادی در تعیین میزان اعتماد یک گره در شبکه نکته بارز این مقاله است که توانسته است پس از بروز حمله گره های مخرب را تشخیص داده و با قرنطینه سازی آن ها از ادامه فعالیت آن ها جلوگیری کند.

کلید واژه: معیارهای اعتماد، پروتکل مبتنی بر اعتماد، شبکه های حسگر

۱- مقدمه

تکنیک ها و شیوه های مورد استفاده در شبکه های حسگر، وابستگی شدیدی به ماهیت کاربرد، ساختار توپولوژی شبکه، شرایط جوی و محیطی، محدودیت ها و پارامترهای کارایی و هزینه دارند. لذا امروزه در سرتاسر دانشگاه های معتبر و مراکز تحقیقاتی کامپیوتری، الکترونیکی و مخابراتی، شبکه های حسگر بی سیم یک فیلد تحقیقاتی بسیار جذاب و پرترفدار محسوب می شود. هدف اصلی تمامی این تلاش ها و ارائه راهکارها، داشتن سیستمی با شیوه های کنترلی ساده، آسان و با هزینه پایین هست که در نهایت با پاسخگویی به نیازمندی های مدنظر بتواند در مقابل محدودیت ها (پهنای باند، انرژی، دخالت های محیطی و ...) ایستادگی کند و شرایط کلی را طبق خواسته ها و تمایلات موجود (انتقال حجم زیاد اطلاعات پرمحتوا، بقاء پذیری، امنیت و طول عمر بالا، هزینه پائین و ...) فراهم سازد. از مباحث موجود و مهم در شبکه های حسگر، بحث مسیریابی و شیوه های انتقال و تبادل اطلاعات بین گره های شبکه است که وابستگی شدیدی به محدودیت ها، منابع موجود و امکانات فراهم شده از لایه های دیگر شبکه دارد لذا انتخاب الگوریتم مناسب مسیریابی با ماهیت و شرایط کاری شبکه مدنظر، تأثیر به سزایی بر روی پارامترهای ارزیابی کارایی شبکه و همچنین بر میزان هزینه آن دارد، چراکه بایستی اصول تعریفی و ساختاریافته مربوط به شبکه مدنظر رعایت شود. تاکنون راهکارهای متنوعی در این خصوص ارائه شده است، [۱۰-۱۳] اما پیش از انجام فرآیند مسیریابی در شبکه های حسگر موضوع مهم ایجاد یک مسیر امن جهت ردوبدل شدن داده ها احساس شده است. یکی از ابزارهای مورد استفاده برای ایجاد یک مسیریابی امن در شبکه های حسگر مکانیسم اعتماد است و ما در این

مقاله از آن استفاده خواهیم کرد. مدل‌های اعتماد و اعتبار ابزار مهمی هستند که در بسیاری از زمینه‌ها مانند اجتماعی، اقتصادی و علوم کامپیوتر مورد استفاده قرار می‌گیرند.

مدل‌های اعتماد نقش مهمی برای تصمیم‌گیری در مورد اینکه چه کسی و چگونه در شبکه‌های مختلف عکس‌العمل نشان دهد، دارند. در محیط بدون زیرساخت شبکه‌های حسگر، که به صورت موقتی شکل می‌گیرند و توسط خود گره‌ها سازمان‌دهی می‌شوند گره‌های بدخواه به خوبی تغییر شکل می‌دهند و می‌توانند با استفاده از خصوصیت ذاتی مشارکت گره‌ها در فرآیندهای شبکه حسگر به عناصر شبکه حمله کنند. به عنوان مثال تهدیدات امنیتی مانند استراق سمع، کرم‌چاله، رفتار نوسانی و سیاه‌چاله و... در شبکه‌های حسگر از این دسته هستند که به طور ویژه، فرآیندهای مسیریابی را هدف قرار می‌دهند. وجود چنین خصوصیتی در شبکه حسگر سبب ناپایداری این شبکه‌ها می‌گردد. بنابراین چگونگی انتخاب گره‌های همکار در تراکنش‌ها و فرآیندهای مسیریابی برای افزایش بازده این شبکه‌ها اهمیت زیادی پیدا می‌کند [۱]. سیستم‌های اعتماد روش مفیدی برای تشخیص تهدیدات اعضای فریبکار یا اعضای درخطر افتاده یک شبکه هستند [۲].

با اینکه روش‌های مبتنی بر کلید می‌توانند برای حفظ صحت داده به کار روند و رمزنگاری و روش‌های قدرتمند احراز اصالت ابزارهای قدرتمندی برای حفاظت از صحت بسته‌ها و اعتبار گره‌ها هستند، با این حال قدرت سیستم مدیریت اعتماد بیشتر از روش‌های رمزنگاری و روش‌های احراز اصالت است زیرا این روش‌ها علاوه بر اینکه پیاده‌سازی آن‌ها در شبکه حسگر به دلیل محدودیت‌هایی که دارند مشکل‌ساز است آن‌ها قادر به تشخیص مجموعه بزرگی از حملات مسیریابی مانند رفتارهای خودخواهانه، ارسال انتخابی، سیاه‌چاله، حملات بدگویی و... نیز نیستند. از این رو می‌توان گفت که برای داشتن کاربردهای امن و قابل اطمینان در شبکه‌های حسگر به مدیریت اعتماد نیازمند هستیم [۳].

۲- کارهای مرتبط انجام شده

در [۴] برای امن کردن پروتکل مسیریابی DSR، یک مکانیسم شامل ماژول‌های "watchdog" و "Path rater" طراحی شده است و در پروتکل مسیریابی قرار گرفته است. این روش در پروتکل‌های مسیریابی که در آن‌ها مبدا، مسیر عبوری بسته‌ها را تعیین می‌کند، قابل استفاده است. روش مدیریت اعتماد (منظور روش پیشنهادی) ، یک سیستم اعتبار (Reputation) را به روش watchdog و Path rater اضافه می‌کند. سیستم اعتبار یک لیست سیاه را در هر یک از گره‌ها نگهداری می‌کند و آن را با گره‌های موجود در لیست دوستان به اشتراک می‌گذارد. پروتکلی شبیه به CONFIDANT است، با این حال از یک سیستم تبادل شهرت پیچیده استفاده می‌کند. هسته شهرت یک گره را به سه مولفه مجزا تقسیم می‌کند. شهرت مستقیم که از طریق مشاهدات شخصی به دست می‌آید، شهرت غیر مستقیم که یک گزارش مثبت به وسیله یک گره دیگر است و شهرت عملیاتی که بر مبنای رفتار مانیتور شده در طول یک کار خاص است. این مقادیر شهرت برای بدست آوردن شهرت کل در یک حالت وزن دار با هم ترکیب می‌شوند. پروتکل TEAODV یک پروتکل مسیریابی مبتنی بر اعتماد آگاه از انرژی است که با افزودن اعتماد به پروتکل مسیریابی آگاه از انرژی EAODV ایجاد شده است. این پروتکل بسیار شبیه به پروتکل Trusted AODV است با این تفاوت که در آن به جای AODV از EAODV استفاده شده است. در این پروتکل از دو مقدار اعتماد استفاده می‌شود، که عبارت‌اند از اعتماد مسیر و اعتماد گره. اعتماد مسیر به وسیله هر گره، برای هر مسیر در جدول مسیریابی‌اش محاسبه می‌شود و در واقع میزان اعتماد به این است که یک بسته می‌تواند به مقصد برسد. پارامتر تحرک و تغییر مداوم همسایگان گره جزء چالش‌های اساسی این پروتکل محسوب می‌شود. اعتماد گره بر اساس تفاوت بین مقادیر اعتماد اعلام شده گره‌ها به مقصد و میزان اعتماد مشاهده شده برای انتقال داده جاری محاسبه می‌شود. سپس از این مقادیر در تصمیمات مسیریابی استفاده می‌کند.

پروتکل TARF مسیریابی شبکه حسگر را در مقابل مزاحمان منحرف کننده مسیریابی چندگامی با ارزیابی اهمیت گره‌های همسایه انجام می‌دهد. این پروتکل سه پارامتر مهم دارد به نام‌های همسایه (N) که در یک گامی گره است و معیار سطح اعتماد (T) که عددی بین ۰ تا ۱ است و نشان دهنده نظر گره N درباره قابلیت اعتماد گره است، و هزینه انرژی (E) که متوسط مصرف انرژی برای ارسال به گره همسایه است. این پروتکل یک روش تکرار شونده دارد که در ابتدا ایستگاه پایه پیامی را که شامل تعدادی بسته متوالی است ارسال می‌کند. وقتی گره‌ای این پیام را دریافت می‌کند، آخرین دوره و دوره شروع شده را می‌شناسد. هر بسته ای دربردارنده اطلاعات گره

فرستنده و اطلاعات دوره های طی شده است. سپس احتمال تحویل موفقیت آمیز بسته محاسبه می شود و بعد از هر ارسالی کنترلر انرژی سطح انرژی ها را به روز می کند و در صورت تحویل گره عدد، ۱ و در غیر این صورت صفر ذخیره می شود. هر گره ای یک مدیر اعتماد دارد که تصمیم میگیرد که سطح اعتماد هر گره همسایه براساس رخدادهای کشف حلقه، ارسال از ایستگاه پایه و غیره چقدر باشد. در ابتدا همه گره مقدار اطمینان ۰.۵ دارند و بعد از اینکه هر یک از این رخدادهای اتفاق افتادند، سطح اعتماد آن گره به روز می شود [۵]. در [۴] یک پروتکل مسیریابی برای اجتناب از مکان های ناامن ارائه شده است. این پروتکل بر مبنای فرضیاتی است که حسگرها موقعیت تقریبیشان را می دانند و در آن از مسیریابی جغرافیایی استفاده می کند. در این پروتکل مسیریابی مجموعه ای از پروتکل های امنیتی بهینه شده برای شبکه های حسگر جهت ایجاد محرمانگی داده، احراز هویت دو طرفه و اثبات محرمانگی داده استفاده شده است. با این حال در رابطه با حملات انکار سرویس یا گره های به خطر افتاده کار خاصی انجام نمی دهد و فقط اطمینان حاصل می کند که یک گره به خطر افتاده کلیدهای شبکه را فاش نمی کند. در [۶] یک پروتکل مسیریابی امن بر حسب تقاضا در شبکه های موردی ارائه شده است که از دستکاری مسیرهای سالم، شامل گره های سالم، به وسیله مهاجمین یا گره های به خطر افتاده و همچنین از تعداد زیادی از انواع حملات منع سرویس جلوگیری می کند. این پروتکل کاراست و فقط از اصول رمزنگاری متقارن با کارایی بالا استفاده می کند.

اما در روش پیشنهادی که بر روی پروتکل مبتنی بر روش مسیریابی پویا پیاده سازی خواهد شد، معیار اعتماد در شبکه نیز در نظر گرفته می شود. با توجه به قابلیت های پروتکل پایه من، بسته جدیدی را تولید نمی کنم. بلکه با استفاده از ساختار موجود، روش ها و فرمول های آماری را در نظر می گیریم که با استفاده از آن ها و برخی پارامترهای موجود در جداول مسیریابی سعی در تخمین میزان اعتماد به هر گره و مسیر را داریم. با نظر به اینکه انتخاب ما به گونه ای است که ابزارهای لازم جهت پیاده سازی مکانیزم اعتماد در شبکه در خود پروتکل پایه موجود است. (زیرا پروتکل پایه ما پروتکل AODV می باشد) از این رو نسبت به کارهای قبلی از سربار شبکه بسیار کمتری برخوردار خواهد بود. بنابراین با وجود سربار پائین و بار محاسباتی کم، انتظار می رود انرژی مصرفی شبکه نسبت به پروتکل های مرتبط پیشین بهینه تر باشد.

هدف از این مقاله مطالعه توانایی روش اعتماد جهت حل مسائل مختلف مطرح در شبکه های حسگر و ارائه راهکاری مبتنی بر این روش اعتماد به منظور نشان دادن این توانایی است. نحوه استفاده از روش اعتماد باید به گونه ای باشد که شرایط و محدودیت های این گونه شبکه ها را در نظر بگیرد. در مبحث مسیریابی، هدف ارائه پروتکلی است که علاوه بر امن بودن و قابلیت تحمل پذیری در برابر حملات، بتواند طول عمر شبکه حسگر را تا حد ممکن افزایش دهد.

۳- روش اعتماد پیشنهاد شده

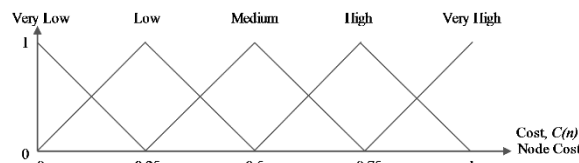
در روش پیشنهادی هدف تشخیص و مقابله با گره های است که مدام بین رفتار خوب و بد سوئیچ می کند. در حالت خوب همانند سایر گره های شبکه در مسیریابی ها شرکت کرده و نسبت به انتقال بسته های مسیریابی و هدایت آن ها اقدام می کند. اما در حالت بد بسته های مسیریابی را جذب کرده و نسبت به حذف آن ها وارد عمل می شوند. در حالت خوب مشکلی برای شبکه به وجود نمی آید. اما در حالت بد تمامی بسته های اطلاعاتی شبکه که گره مذکور در مسیریابی آن ها شرکت دارد، از بین می روند. مشکل اساسی تشخیص زمان خوب یا بد بودن رفتار گره مخرب است. برای اینکه بتوانیم این فرآیند را تشخیص و به موقع با آن برخورد کنیم از یک مکانیسم اعتماد چند سطحی استفاده کرده ایم. در روش مذکور میزان اعتماد یک گره در گذشته و حال محاسبه شده و از برآیند آن ها برای آینده آن گره تصمیم گیری می شود.

میزان اعتماد یک گره از تابع فازی پیشنهادی حاصل می شود که خود تاثیر پذیر از سه پارامتر دیگر است که این سه پارامتر شامل: نسبت سوئیچ کردن گره، میزان تاخیر انتها به انتهای مسیری که گره مذکور در آن شرکت داشته و اختلاف زمانی اکنون و زمان آخرین تراکنش گره است. در مرحله بعد این میزان اعتماد به عنوان اعتماد گذشته شناخته می شود. دلیل استفاده از نسبت سوئیچ کردن و اختلاف زمانی در این روش این است که چون یکی از معیارهای انتخاب ما همین شرکت کردن یک گره در مسیریابی هاست، اگر گره ای در مسیریابی شرکت داشته باشد یا فاصله کمی تا مقصد داشته، یا مسیر بهتری را می شناسد و یا اعتماد و اعتبار بالاتری دارد. استفاده از گره هایی که خیلی قبل در مسیریابی شرکت داشته اند نشان می دهد که این سه ویژگی را نداشته است. اما به جز سه پارامتر فوق،

پارامتر دیگری چون حداقل گام تا مقصد نیز می‌توانست ملاک کار قرار گیرد که بدلیل پیچیدگی الگوریتمیک و زمان مورد نیاز جهت همسان سازی بالا استفاده نشد. بنابراین بحث تأخیر انتها به انتها را به‌عنوان دومین ورودی تابع فازی در نظر گرفته‌ایم تا هم اعتماد را در روش کلی دخیل کنیم و هم اعتبار یک مسیر را که گره مذکور در آن قرار دارد. بین گره مبدأ و مقصد ممکن است چندین مسیر وجود داشته باشد. اما پیدا کردن مسیر بهینه خود امری پیچیده است، زیرا مسیر انتخابی باید از لحاظ ترافیک نیز سربرای زیادی نداشته باشد. ممکن است یک مسیر کوتاه بوده و گره‌های آن اعتماد بالایی را داشته باشند اما انتخاب همواره آن توسط گره‌ها می‌تواند باعث ازدحام گشته و موجب افزایش نرخ از دست رفتن بسته‌ها شود. میزان تأخیر انتها به انتها یکی از پارامترهای کیفیت خدمات مسیریابی در شبکه است. هر قدر این تأخیر بالاتر باشد نشان‌دهنده شلوغ بودن مسیر است و مدت زمان قرارگیری بسته‌ها در صف گره‌های واسط بالاست [۷].

اختلاف زمانی اکنون و زمان آخرین تراکنش گره یک بازه زمانی است. ما از ۱۰ ثانیه استفاده کرده‌ایم. این نمونه‌برداری نباید خیلی کوتاه باشد تا دچار تغییرات لحظه‌ای شبکه نشود و نه خیلی طولانی که نتایج کلی به نظر آیند. لذا این زمان نمونه‌برداری را به‌دلیل خواه و با توجه به نیاز شبکه متغیر در نظر می‌گیریم. در خصوص زمان شبیه‌سازی نیز چون از شبیه‌ساز NS2 استفاده کرده‌ایم و NS2 از گونه شبیه‌سازهای رویدادگردان است و از طریق پیگیری رخدادها در طول زمان‌های گسسته، شبیه‌سازی را پیش می‌برد. این شبیه‌ساز در دو محیط برنامه نویسی ++C و OTCL و به‌صورت شیء گرا طرح شده است. ورودی‌های ما سه عنصر تعداد سوئیچ، تأخیر و اختلاف زمان می‌باشد.

همان‌طور که از منطق فازی و مدل مثلثی برمی‌آید، هر پارامتر ورودی سیستم فازی شامل یک نمودار مثلث‌بندی است. در هر نمودار با توجه به مثلث‌های مشخص و یکسان می‌توان به رفتار یک پارامتر در مقادیر متغیر محور X مقادیری دیگر را در محور Y نسبت داد. هر نقطه از محور X دارای دو مقدار در محور Y است (شکل ۱).



شکل ۱: نمودار تعداد سوئیچ کردن گره به حالت خوب و بد

و اگر گره ما دارای $switch = 0.6$ ، $Delay = 0.3$ ، $Time\ Difference = 5.2$ ، نتایج حاصل از گره ورودی :

Switch=0.6	Delay=0.3	Time Diff=5.2
Medium=0.7	Medium=0.4	High=0.2
High=0.3	Low=0.6	Medium=0.8

که قوانین استخراج شده با توجه به گره ورودی بصورت جدول ۱ می‌باشد. با توجه به معادله زیر پس از جاگذاری به شرایط عددی زیر خواهیم رسید:

$$NC = \frac{\sum(\text{Rule}_i \times C_i)}{\sum(\text{Rule}_i)} \quad (1)$$

$$NC = \frac{0.346}{1} = 0.346$$

میزان اعتماد گره با توجه به ورودی‌های ما برای این گره برابر 0.346 است.

۴- شبیه‌سازی، ارزیابی و مقایسه روش پیشنهادی

در مسیریابی مبتنی بر اعتماد، چندین حالت مختلف را می‌توان در نظر گرفت. اعتماد گره به گره، اعتماد گره به لینک و بالعکس از مواردی بوده که در شبکه‌های بی‌سیم قابل پیاده‌سازی است. ضمناً هر کدام از این روش‌ها می‌تواند بطور غیر مستقیم نیز پیاده‌سازی

شود بطوری که یک گره از طریق رخدادهای شبکه و دریافت گزارشات همسایگان میزان اعتماد خود به گره همسایه را پیش‌بینی و ارزیابی نماید. از این رو راه حل‌های گوناگونی را می‌توان جهت پیاده‌سازی مکانیسم اعتماد شبکه در نظر گرفت. که ما در روش پیشنهادی به‌صورت ترکیبی از منطق فازی جهت تخمین و اعطای درجه اعتماد گره‌های شبکه بهره برده‌ایم. اما همواره ترکیبی از اعتبار (منظور از اعتبار همان کیفیت لینکی است که شامل تعدادی گره معتمد است). یعنی ما معیار اعتماد نهایی را وابسته به پارامترهای مسیریابی شامل تاخیر و میزان دسترس به گره کرده‌ایم. بنابر این این گره و گره‌های بعدی در لینک ایجاد شده دارای اعتبار است. و اعتماد در شبکه می‌تواند مفید باشد. زیرا اگر تصمیم مناسبی در خصوص همسایه نامعتبر یا نامعتمد داشته باشیم شبکه ممکن است به شکست لینک یا ارتباطات ناحیه‌ای منجر شود. در این مقاله ما شبیه‌سازی خود را بر روی پروتکل مسیریابی پایه AODV قرار داده‌ایم. این شبیه‌سازی در محیط NS2.34 پیاده‌سازی شده و نتایج شبیه‌سازی در ادامه این فصل به ترتیب نوع آزمون آورده شده است (در تمامی شکل‌ها پروتکل پیشنهادی FLTAODV نامیده شده است).

جدول ۱: قوانین فازی پیشنهادی برای مقدار سوئیچ کردن گره

Antecedent			Consequent
Switch $S_{R(n)}$	Delay $D_{BE(n)}$	Time Difference $TD_{(n)}$	Node Cost $NC_{(n)}$
High	Very low	Very Low	Very High
High	Low	Very Low	Very High
High	Medium	Very Low	High
High	High	Very Low	Medium
High	Very high	Very Low	Low
High	Very low	Low	Very High
High	Low	Low	Very High
High	Medium	Low	High
High	High	Low	Medium
High	Very igh	Low	Low
High	Very ow	Medium	Very High

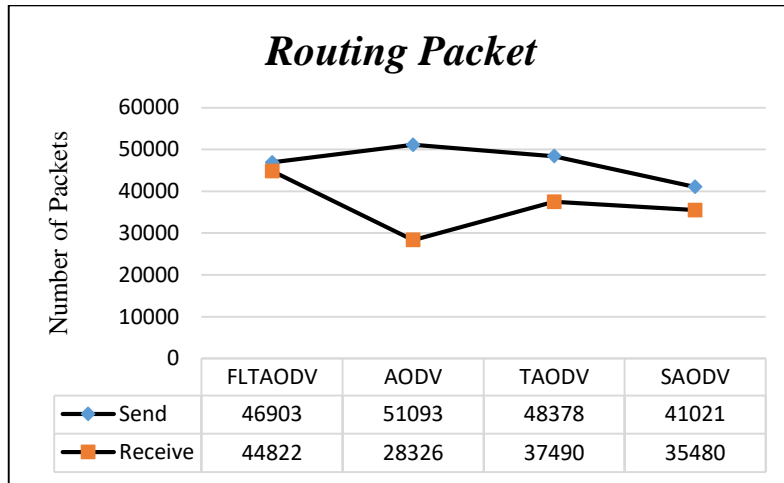
۴-۱ آزمون تعداد بسته‌های مسیریابی

این پارامتر جهت ارزیابی پروتکل پیشنهادی با پروتکل‌های هم‌ردیف خود در نرخ مسیریابی بسته‌های شبکه انجام شده است. آزمون مذکور نشان‌دهنده تعداد بسته‌های ارسالی و دریافتی بوده تا بتوان از این ارزیابی به این نتیجه رسید که پروتکل تا چه حد توانسته است بسته‌های تولید شده در شبکه را سالم به مقصد تحویل دهد. معمولاً هر چقدر فاصله تعداد بسته‌های ارسالی و دریافتی به یکدیگر نزدیک‌تر باشد روند پروتکل مناسب‌تر خواهد بود (شکل ۲).

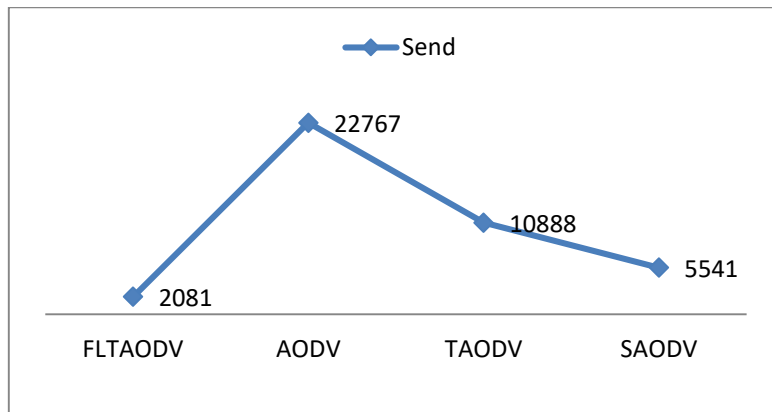
چون یکی از معیارهای انتخاب ما همین شرکت کردن یک گره در مسیریابی هاست، اگر گره‌ای در مسیریابی شرکت داشته باشد یا فاصله کمی تا مقصد داشته، یا مسیر بهتری را می‌شناسد و یا اعتماد و اعتبار بالاتری دارد. و در aodv درخواست به همه همسایه‌ها ارسال میشود.

۴-۲ آزمون تعداد بسته‌های از دست رفته

در مسیریابی شبکه هر قدر فرآیند مسیریابی در انتقال بسته‌های اطلاعاتی موفق عمل کند تعداد بسته‌های از دست رفته در شبیه‌سازی کاهش خواهد یافت (شکل ۳).



شکل ۲: نمودار تعداد بسته های مسیریابی در زمان ۱۰۰۰ ثانیه



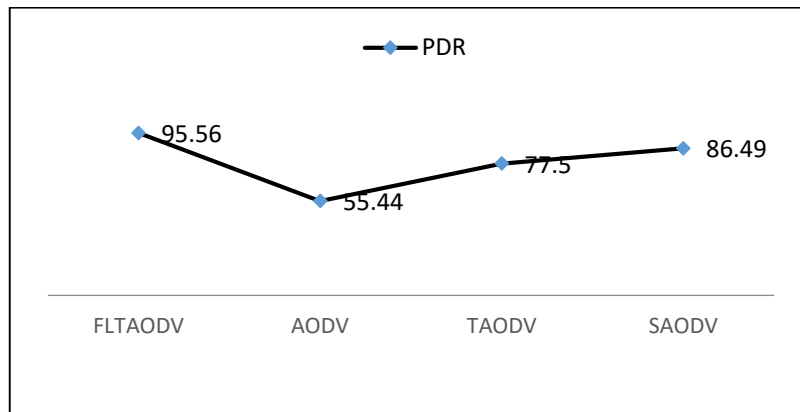
شکل ۳: نمودار تعداد بسته های مسیریابی از دست رفته در زمان ۱۰۰۰ ثانیه: با استفاده از اعتماد سه سطحی و انتخاب بسته های با اعتماد بالاتر حداقل از دست دادن بسته را داریم

۳-۴ آزمون نرخ تحویل بسته ها

این مقدار بر حسب درصد و بر اساس فرمول زیر محاسبه می گردد:

$$PDR = \frac{\sum \text{Recieved Packets}}{\sum \text{Send Packets}} \times 100 \quad (2)$$

به عبارتی نسبت بسته های اطلاعاتی دریافت شده بر تعداد بسته های ارسال شده در شبکه بر حسب درصد است. مسلماً هرچقدر این میزان درصد بالاتر باشد برآیند راندمان شبکه بهتر است (شکل ۴).

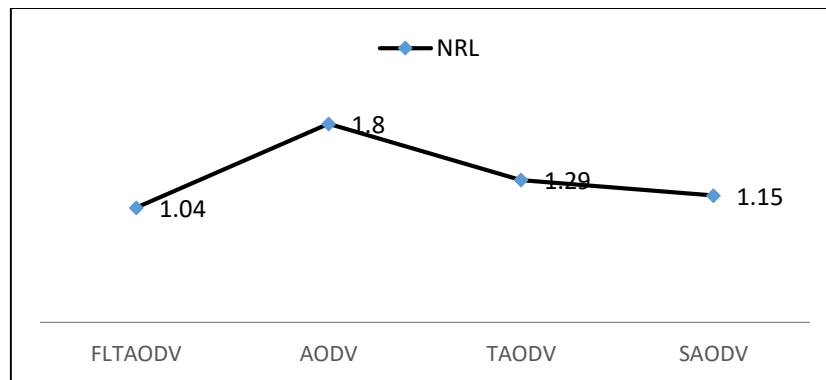


شکل ۴: نمودار نرخ تحویل بسته‌های مسیریابی در زمان ۱۰۰۰ ثانیه

۴-۴ آزمون بار مسیریابی نرمال

یک پارامتر دیگر که در ارزیابی نتایج شبیه‌سازی بررسی کرده‌ایم پارامتر بار نرمال مسیریابی است. هر چه مقدار این پارامتر کمتر باشد نشان دهنده‌ی بارگذاری سریع‌تر پروتکل مسیریابی هست. نتایج شبیه‌سازی نشان می‌دهد (شکل ۵) پروتکل پیشنهادی به میزان دو برابر از پروتکل پایه سریع‌تر بارگذاری شده و مسیریابی را سریع‌تر انجام می‌دهد. این پارامتر نیز جزء موارد مهم و تاثیرگذار در امر مسیریابی شبکه بوده و مطابق فرمول زیر قابل محاسبه است:

$$NRL = \frac{\sum \text{Send Packets} + \sum \text{Forward Packets}}{\sum \text{Receive Packets}} \times 100 \quad (۳)$$



شکل ۵: تعداد میزان بار بسته‌های مسیریابی در زمان ۱۰۰۰ ثانیه

به عبارتی نسبت مجموع بسته‌های اطلاعاتی ارسال شده و جلورانده شده بر تعداد بسته‌های اطلاعاتی دریافت شده در شبکه است که بر حسب درصد محاسبه می‌گردد. مسلماً هرچقدر این میزان درصد پایین‌تر باشد راندمان بهتر شبکه است.

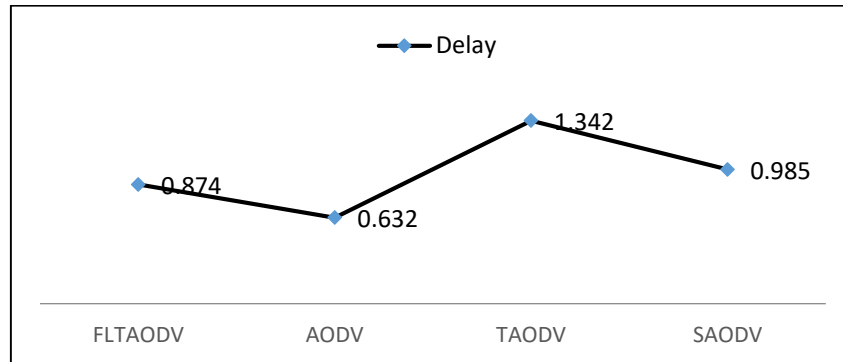
۴-۵ آزمون تاخیر انتها به انتهای شبکه

در این رابطه میزان میانگین تاخیر انتها به انتهای شبکه هدف است. لذا مجموع مدت زمان تفاوت بین زمان ارسال بسته و تحویل آن در مقصد را بر روی تعداد بسته‌های عبوری می‌نماییم. (شکل ۶) به‌عنوان مثال زمان ارسال بسته را T_s و زمان دریافت آن بسته را T_r می‌نامیم. به ازای هر بسته عبوری در شبکه یک کانکشن ایجاد می‌شود. لذا برای محاسبه مدت زمان تاخیر شبکه را از رابطه زیر محاسبه می‌کنیم.

$$\text{Average End to End Delay} = \frac{\sum (T_r - T_s)}{\sum \text{Number of Connections}} \quad (۴)$$

تعریف عمومی تاخیر انتها به انتها را به شکل زیر ارائه داده‌ایم.

$$\text{Average End to End Delay} = \frac{\sum (\text{Arrive Time} - \text{Send Time})}{\sum \text{Number of Connections}} \quad (۵)$$

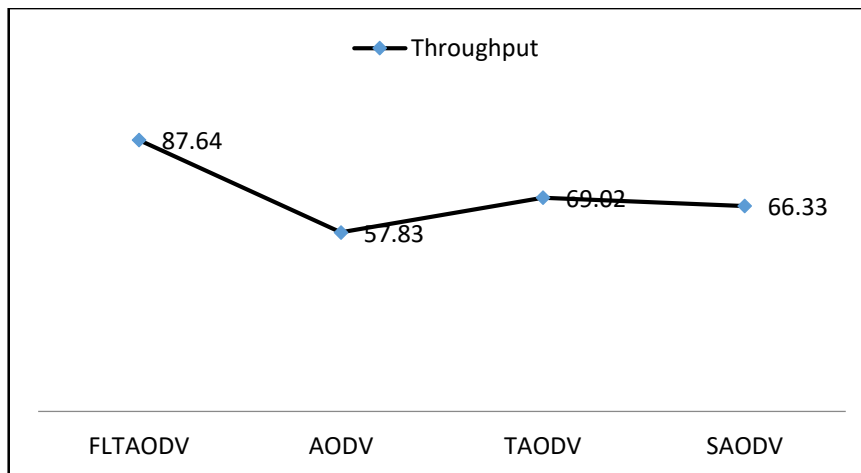


شکل ۶: نمودار تاخیر در مدت زمان ۱۰۰۰ در پروتکل مسیریابی

۴-۶ آزمون توان عملیاتی شبکه

این پارامتر میزان راندمان شبکه را در ازای بسته‌های در جریان شبکه و میانگین زمان این جریان بررسی می‌نماید (شکل ۷):

$$\text{Throughput Packets} = \frac{\text{Flow Number}}{\text{Duration Total}} \quad (۶)$$

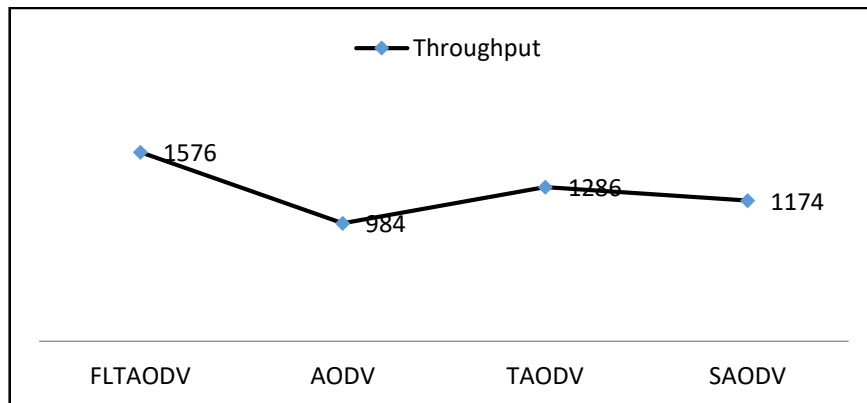


شکل ۷: گذردهی بر اساس بسته‌های جاری

روش دیگر محاسبه توان عملیاتی شبکه بر اساس تعداد بیت انتقالی شبکه بر زمان جریان می‌باشد (شکل ۸) که طبق رابطه زیر تعریف می‌شود:

$$\text{Throughput Bits} = \frac{\text{Bit Total}}{\text{Duration Total}} \quad (۷)$$

در این رابطه توان عملیاتی بسته‌ها برابر با حاصل تقسیم تعداد جریان داده بر مدت زمان جریان می‌باشد. هر چقدر این میزان بالاتر باشد نشانگر راندمان بهتر شبکه است. عبارتی جریان داده بیشتر در واحد زمان فعال است. رابطه دیگر توان عملیاتی مقدار داده بر حسب بیت است. این مقدار نیز هر چقدر بالاتر باشد نمایانگر راندمان بهتر شبکه است.



شکل ۸: توان عملیاتی شبکه بر اساس تعداد بیت انتقالی شبکه

۷-۴ نتیجه گیری

در این تحقیق یک پروتکل مسیریابی مبتنی بر اعتبار و اعتماد با بهره گیری از منطق فازی ارائه شد. در روش پیشنهادی ابتدا میزان اعتبار یک گره همسایه در شبکه توسط همسایگان سنجیده می شود، که این برآیند تابع فازی پیشنهادی است. بر اساس تابع فازی و بدلیل رویدادهای مختلفی که ممکن است در شبکه پیش آید صرفاً به اعتبار و اعتماد دور جاری بسنده نکرده این و به عبارتی از گذشته خوب یا بد یک گره برای محاسبه اعتماد آتی گره استفاده کرده ایم. درصد خطای پایین روش پیشنهادی در تعیین میزان اعتماد یک گره در شبکه نکته بارز این تحقیق است که توانسته است پس از بروز حمله گره های مخرب را تشخیص داده و با قرنطینه سازی آن ها از ادامه فعالیت آن ها جلوگیری کند. نتایج شبیه سازی نشان داده است که روش پیشنهادی تقریباً در تمامی آزمون های موثر توانسته است نسبت به سایر روش های مشابه بهبود داشته باشد.

مراجع

- [1] Zahariadis, Theodore, Helen C. Leligou, Panagiotis Trakadas, and Stamatis Voliotis. "Trust management in wireless sensor networks." *European Transactions on Telecommunications* 21, no. 4 (2010): 386-395.
- [۲] خدیجه نخعی "به کار گیری الگوریتم تطبیقی برای تعیین اعتماد بین گره های شبکه حسگر" پایان نامه کارشناسی ارشد، دانشگاه مهندسی فناوری اطلاعات گرایش مخابرات امن، دانشگاه علم و صنعت، خردادماه ۱۳۸۹
- [3] Zahariadis, Theodore, Helen C. Leligou, Panagiotis Trakadas, and Stamatis Voliotis. "Trust management in wireless sensor networks." *European Transactions on Telecommunications* 21, no.
- [4] Zhan, G., Shi, W., Deng, J. (2012) Design and Implementation of TARF: A Trust-Aware Routing Framework for WSNs. *IEEE TRANSACTIONS ON DEPENDABLE AND SECURE COMPUTING*. VOL. 9, NO. 2.
- [5] Zahariadis, T., Leligou, H., Karkazis, P., Trakadas, P., Papaefstathiou, I., Vangelatos C., Besson, L. (2010) DESIGN AND IMPLEMENTATION OF A TRUST-AWARE ROUTING ROTOCOL FOR LARGE WSNs. *International Journal of Network Security & Its Applications (IJNSA)*, Vol.2, No.3
- [6] AsadPirzada, A., McDonald, C. (2007) Trusted Greedy Perimeter Stateless Routing. *IEEE ICON*.
- [7] P.Samundiswary, "Trust based Energy aware Reactive Routing Protocol for Wireless Sensor Networks", *International Journal of Computer Applications* (0975 – 8887) Volume 43– No.21, April 2012
- [8] Theodore Zahariadis, Helen Leligou, Panagiotis Karkazis, Panagiotis Trakadas, Ioannis Papaefstathiou, Charalambos Vangelatos, Lionel Besson, "DESIGN AND Implementation of

- atrust-aware routing protocol for large wsns”, *International Journal of Network Security & Its Applications (IJNSA)*, Vol.2, No.3, July 2010
- [9] Yu, Y., Li, K., Zhou, W., & Li, P. (2012). Trust mechanisms in wireless sensor networks: Attack analysis and countermeasures. *Journal of Network and Computer Applications*, 35(3), 867-880.
- [10] Dogan, G., & Brown, T. (2014). A Survey of Provenance Leveraged Trust in Wireless Sensor Networks. *Computer Engineering and Intelligent Systems*, 5(2), 1-11.
- [11] Bao, F., Chen, R., Chang, M., & Cho, J. H. (2012). Hierarchical trust management for wireless sensor networks and its applications to trust-based routing and intrusion detection. *Network and Service Management, IEEE Transactions on*, 9(2), 169-183.
- [12] Devisri, S., & Balasubramaniam, C. (2013). Secure routing using trust based mechanism in wireless sensor networks (WSNs). *International Journal of Scientific & Engineering Research*, 4(2), 1-7.
- [13] Han, G., Jiang, J., Shu, L., Niu, J., & Chao, H. C. (2014). Management and applications of trust in Wireless Sensor Networks: A survey. *Journal of Computer and System Sciences*, 80(3), 602-617.

Trust-based routing in wireless sensor networks using fuzzy logic

H. Moemenzadeh Haghighi¹, Fatemeh Bavi¹, Masoud Etesami²

¹Islamic Azad University, Bushehr branch, Bushehr, Iran

²Islamic Azad University, Genaveh branch, Bushehr, Iran

Adstract

Wireless sensor networks, network generation with high potential in the field of the most unpredictable and dynamic environments. However, this network because of its open media, changing and dynamic topology and routing algorithms is fragile. Ad hoc networks and wireless networks support different features, such as dynamic self-organizing, self-configuring, self-correction, high scalability, easy maintenance and reliable services, despite its many features already mentioned, this network is very susceptible to damage from attacks. The absence of a central control system known weakness is perhaps the most important reason. Hierarchical dynamic network topology also allows the implementation of security mechanisms disclaims grid design. By reliable way to offer solutions that can change the nature of attacks against network node that is a dangerous counter attack in this area and to restore network. Characteristic features of the method, computational overhead and minimal power dissipation on the one hand and preventing attacks on the network works. Strategy and the proposed mechanism is evaluated using the simulator NS2.

Keywords: Criteria confidence, trust-based protocols, sensor networks